

Geometriai algoritmusok

Horváth Gyula

horvath@inf.elte.hu

Számos olyan gyakorlati számítási probléma van, amely megoldható olyan geometriai modellben, amelyben csak egyszerű objektumok, pontok, egyenesek, szakaszok, szögek, szögtartományok, poligonok szerepelnek. Ilyen alapfeladatokat vizsgálunk.

1. Alapfogalmak

Pont: $(x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}$

Megjegyzés: Csak olyan feladatokat tekintünk, ahol a pontok koordinátái mindig egész számok, és a megoldásához nem kell lebegőpontos aritmetikát használni.

Szakasz

Legyen p_1, p_2 pont. A p_1 és p_2 pont által meghatározott szakasz:

$$\overline{p_1 p_2} = \{p = (x, y) : x = \alpha p_1.x + (1 - \alpha) p_2.x, y = \alpha p_1.y + (1 - \alpha) p_2.y), \alpha \in \mathbb{R}, 0 \leq \alpha \leq 1\}$$

Ha p_1 és p_2 sorrendje számít, akkor irányított szakaszcól beszélünk, jele: $\overrightarrow{p_1 p_2}$.

Egyenes

Egyenes megadása:

1. $y = mx + b$ egyenlettel: azon (x, y) pontok halmaza, amelyekre teljesül az egyenlet.
2. $ax + by + c = 0$ egyenlettel.
3. Egyenes megadása két pontjával: $e(p_1, p_2)$

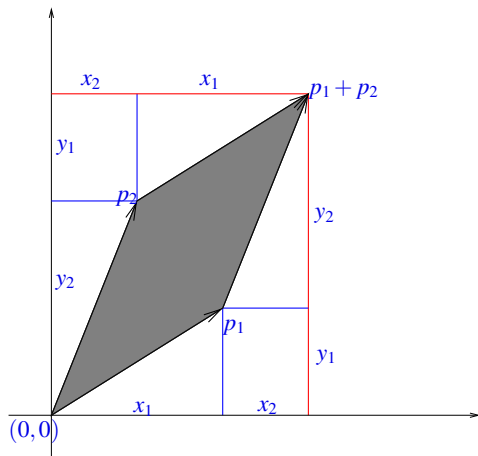
Pontok ábrázolására a

```
1 typedef struct {
2     int x, y;
3     int azon;
4 }Pont;
```

típust használjuk, ahol p.azon a pont azonosítója, vagy sorszáma a feladatleírás szerint.

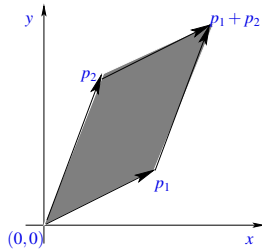
1.1. Forgásirány

Gyakran előfordul, hogy a síkon adott p_1 és p_2 pontra el kell dönteni, hogy a p_1 ponthoz képest a p_2 pont milyen forgásirányba esik. Tekintsük a 3. ábrán látható p_1 és p_2 vektorokat. A $p_1 \times p_2$ **kereszt-szorzat** a $(0,0)$, p_1 , p_2 és $p_1 + p_2 = (p_1.x + p_2.x, p_1.y + p_2.y)$ pontok által alkotott paralelogramma előjeles területévé értelmezhető.

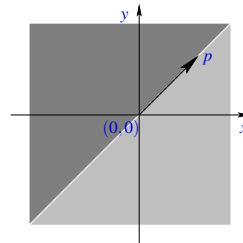


1. ábra. A paralelogramma előjeles területe:

$$T = (x_1 + x_2)(y_1 + y_2) - x_1y_1 - x_2y_2 - x_2y_1 - x_2y_1 =$$
$$x_1y_1 + x_1y_2 + x_2y_1 + x_2y_2 - x_1y_1 - x_2y_2 - x_2y_1 - x_2y_1 = x_1y_2 - x_2y_1$$



(a)



(b)

2. ábra. (a) A p_1 és p_2 vektorok keresztszorzata a paralelogramma előjeles területe. (b) A világos tartomány azokat a pontokat tartalmazza, amelyek a p -től órajárással egyező irányba esnek, a sötétebb pedig azokat, amelyek órajárással ellentétes irányba esnek p -től.

$$\begin{aligned}
 p_1 \times p_2 &= \det \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{pmatrix} \\
 &= x_1 y_2 - x_2 y_1 \\
 &= -p_2 \times p_1 .
 \end{aligned}$$

$p_1 \times p_2 > 0 \Leftrightarrow p_2$ az órajárással ellentétes irányban van p_1 -hez képest.

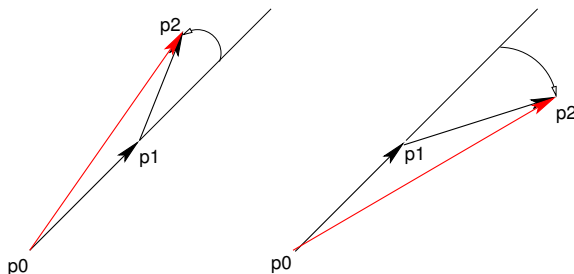
$p_1 \times p_2 = 0 \Leftrightarrow$ a $(0,0)$, p_1 és p_2 pontok egy egyenesre esnek (kollineárisak).

$p_1 \times p_2 < 0 \Leftrightarrow p_2$ az órajárással egyező irányban van p_1 -hez képest.

Még általánosabban, adott két csatlakozó irányított szakasz, $\overrightarrow{p_0 p_1}$ és $\overrightarrow{p_1 p_2}$. Milyen irányba fordul

$\overrightarrow{p_1 p_2}$ a $\overrightarrow{p_0 p_1}$ -hez viszonyítva?

A válasz $(p_1 - p_0) \times (p_2 - p_0) = (p_1.x - p_0.x)(p_2.y - p_0.y) - (p_2.x - p_0.x)(p_1.y - p_0.y)$ kereszt-



3. ábra. Csatlakozó szakaszok forgásiránya.

szorzat előjele alapján megadható.

$(p_1 - p_0) \times (p_2 - p_0) > 0$: $\overrightarrow{p_1 p_2}$ balra fordul,

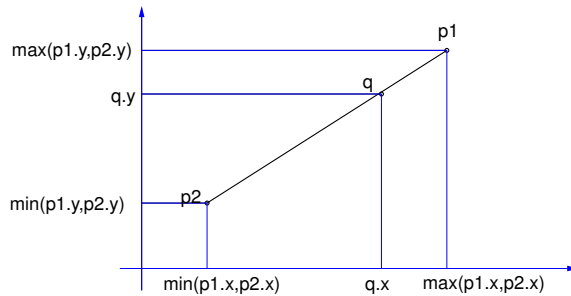
$(p_1 - p_0) \times (p_2 - p_0) = 0$: $\overrightarrow{p_0 p_1}$ és $\overrightarrow{p_1 p_2}$ kollineárisak,

$(p_1 - p_0) \times (p_2 - p_0) < 0$: $\overrightarrow{p_1 p_2}$ jobbra fordul.

```
1 int Forgaslrany(Pont P0,Pont P1,Pont P2){
2  /*
3  Kimenet: +1 ha P1→P2 balra fordul,
4             0 ha P0,P1 és P2 kollineárisak,
5             -1 ha P1→P2 jobbra fordul.
6  */
7  long long Kereszt=(long long)(P1.x-P0.x)*(P2.y-P0.y)
8                    -(long long)(P2.x-P0.x)*(P1.y-P0.y);
9  if (Kereszt<0)
10     return -1;
11  else if (Kereszt>0)
12     return 1;
13  else
14     return 0;
15 }
```

1.2. Szakaszon

Annak eldöntése, hogy a P_1 és P_2 pontok által megadott szakaszon van-e a Q pont.



4. ábra. A q pont a $\overline{p_1 p_2}$ szakaszra esik, ha p_1 , p_2 és q kollineárisak és $\min(p_1.x, p_2.x) \leq q.x \leq \max(p_1.x, p_2.x)$ és $\min(p_1.y, p_2.y) \leq q.y \leq \max(p_1.y, p_2.y)$.

```
1 bool Szakaszon(Pont P1, Pont P2, Pont Q){
2 //Kimenet: akkor és csak akkor igaz, ha a Q pont a P1–P2 szakaszon van
3     return ((P1.x–Q.x)*(P2.y–Q.y)–(P2.x–Q.x)*(P1.y–Q.y))==0 &&
4         Kozte(P1, P2, Q);
5 }
```

1.3. Közel

Annak eldöntése, hogy a kollineáris P_0, P_1, P_2 pontok esetén P_1 közelebb van-e P_0 -hoz, mint P_2 :

```
1 bool Kozel(Pont P0,Pont P1,Pont P2){
2 // Feltétel: (P0,P1,P2) kollineáris
3 //Kimenet: P1 közelebb van P0-hoz, mint P2
4     return (abs(P1.x-P0.x)<abs(P2.x-P0.x)) ||
5             (abs(P1.y-P0.y)<abs(P2.y-P0.y)) ;
6 }
```

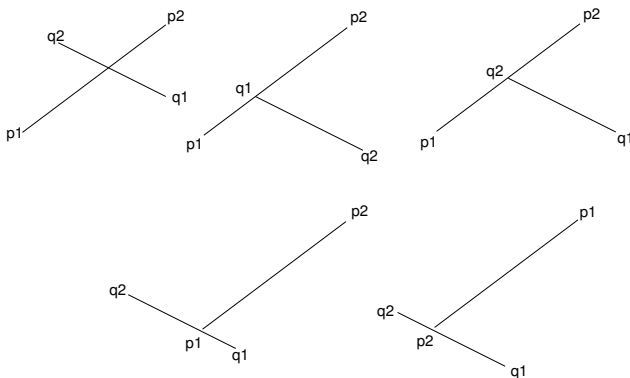
1.4. Közte

Annak eldöntése, hogy a kollineáris P_1, P_2, Q pontok esetén a Q pont a $\overline{P_1P_2}$ szakaszon van-e

```
1 bool Kozte(Pont P1,Pont P2,Pont Q){
2 // Feltétel: (P1,P2,Q) kollineáris
3 //Kimenet: P1 közelebb van P0-hoz, mint P2
4     return (abs(P1.x-Q.x)<=abs(P2.x-P1.x)) &&
5             (abs(P2.x-Q.x)<=abs(P2.x-P1.x)) &&
6             (abs(P1.y-Q.y)<=abs(P2.y-P1.y)) &&
7             (abs(P2.y-Q.y)<=abs(P2.y-P1.y)) ;
8 }
```

1.5. Metsző szakaszpárok

Eldöntendő, hogy metszi-e egymást adott $\overline{p_1p_2}$ és $\overline{q_1q_2}$ szakasz?



5. ábra. Szakaspárok metszésének öt lehetséges esete.

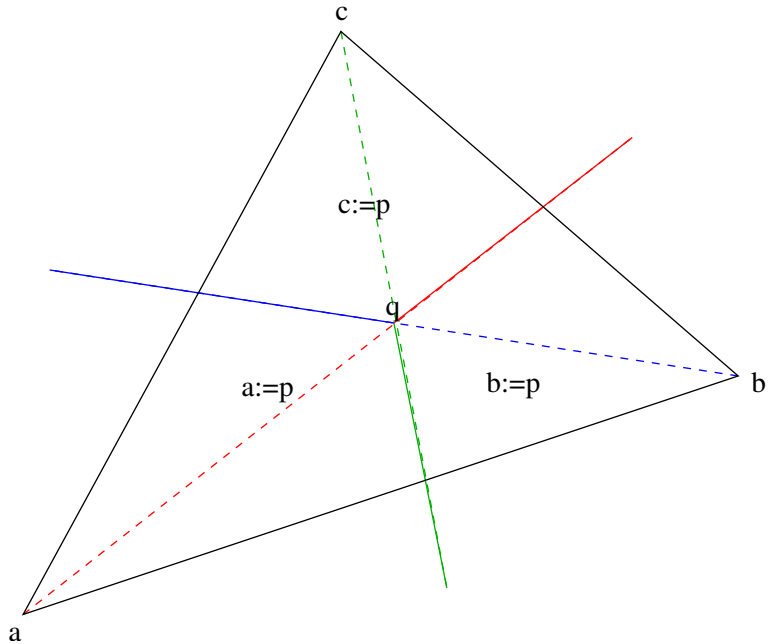
```
1 bool SzakaszParMetsz(Pont P1, Pont P2, Pont Q1, Pont Q2 ){
2     int fpq1, fpq2, fqp1, fqp2;
3     fpq1=Forgaslrany(P1, P2, Q1);    fpq2=Forgaslrany(P1, P2, Q2);
4     fqp1=Forgaslrany(Q1, Q2, P1);    fqp2=Forgaslrany(Q1, Q2, P2);
5     return fpq1*fpq2<0 && fqp1*fqp2<0 ||
6         Szakazon(P1, P2, Q1) || Szakazon(P1, P2, Q2) ||
7         Szakazon(Q1, Q2, P1) || Szakazon(Q1, Q2, P2);
8 }
```

2. Feladat: Bekerítés

Adott a síkon a $P = \{p_1, \dots, p_n\}$ ponthalmaz és egy $q (q \notin P)$ pont. Határozzunk meg három olyan $a, b, c \in P$ pontot, hogy a q pont az $\triangle(a, b, c)$ háromszögbe, vagy oldalára esik, de a P ponthalmaz egyetlen más pontja sem esik a $\triangle(a, b, c)$ háromszögbe, vagy oldalára!

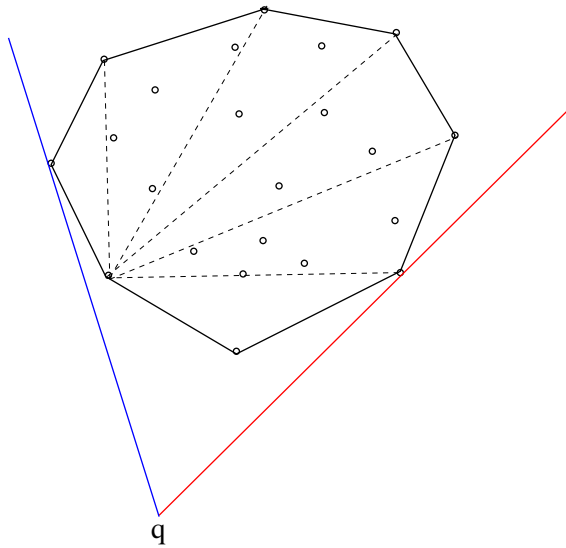
Megoldás.

- 1. Állítás.** Ha van olyan (tetszőleges) $a, b, c \in P$ pont, hogy q az $\triangle(a, b, c)$ háromszögbe, vagy oldalára esik, akkor ez finomítható úgy, hogy a feltétel teljesüljön.
- 2. Állítás.** Akkor és csak akkor van megoldás, ha a q pont a P ponthalmaz konvex burkán belül, vagy



6. ábra. A háromszög finomítása. Minden $p \in P$ pontra, amely az $\Delta(a,b,c)$ háromszögbe, vagy oldalára esik, $q \in \Delta(a,b,p)$, vagy $q \in \Delta(b,c,p)$ vagy $q \in \Delta(c,a,p)$ teljesül.

oldalán van. A konvex burok előállítására gyorsan (lineáris időben) kereshető három olyan

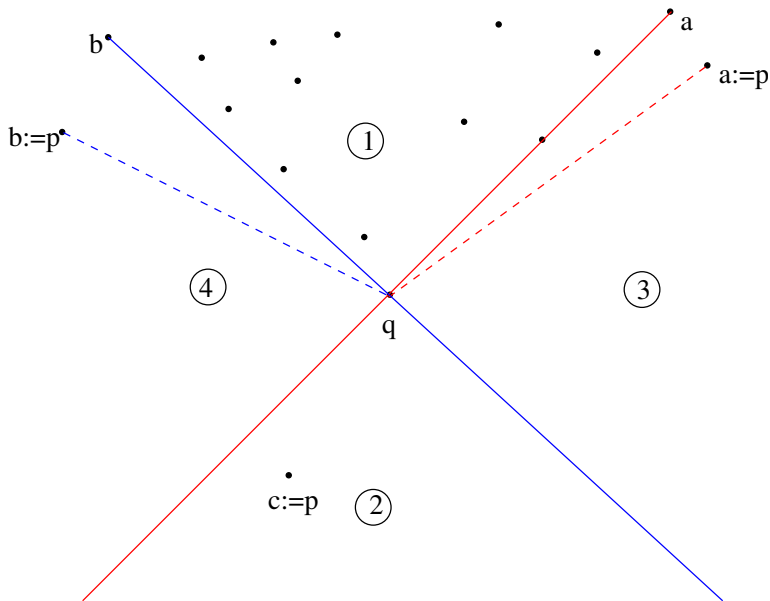


7. ábra.

$a, b, c \in P$ pont, hogy $q \in \Delta(a, b, c)$. Legyen $a := p_1$, majd keressünk olyan $b \in P$ pontot, hogy a , b és q nem esik egy egyenesre. Ha nincs ilyen b pont, akkor nincs megoldás.

Ezután minden $p \in P$ pontra ($p \neq a, p \neq b$) határozzuk meg, hogy a (q, a) és (q, b) egyenesek által meghatározott síknegyedek melyikébe esik p .

Ha nem a 2. esettel ért véget a keresés, akkor nincs megoldás, mert minden pont \vec{qa} -tól balra és \vec{qb} -től jobbra van.



8. ábra. Az eddig vizsgált pontok a $\triangleleft(b, q, a)$ tartományba esnek. Újabb p pont esetén:

1. eset. $\text{ForgasIrany}(q, a, p) \geq 0$ és $\text{ForgasIrany}(q, b, p) \leq 0$: nem módosul semmi.
2. eset. Egyébként, ha $\text{ForgasIrany}(q, a, p) \leq 0$ és $\text{ForgasIrany}(q, b, p) > 0$: $c := p$ és vége.
3. eset. Egyébként, ha $\text{ForgasIrany}(q, a, p) < 0$: $a := p$.
4. eset. Egyébként, (ha $\text{ForgasIrany}(q, b, p) > 0$): $b := p$.

```
1 void Kerito3(Pont P[], int n, Pont q, int A, int B, int C){
2  /*
3   Bemenet: P ponthalmaz, q pont
4   Kimenet:
5   (i,0,0) ha P minden pontja az e(q,P[i]) egyenesre esik
6   (a,b,0) ha q a P konvex burkán kívül van, és ekkor
7       az e(q,P[a]) és e(q,P[b]) a két érintő egyenes
8   (a,b,c) ha q a P konvex burkán belül van, és ekkor
9       (P[a],P[b],P[c]) olyan háromszög, hogy q a háromszögben vagy oldalán
10      és P egyetlen pontja sem esik a háromszögbe, sem oldalára.
11  */
12  int firqa, firqb, firqc;
13  int i, j;
14  Pont aP, bP, cP;
15
16  aP=P[1]; i=2;
17  while (i<=n && Forgaslany(q,aP,P[i])==0) i++;
18  if (i>n){ // pontjai egy egyenesre esnek
19      A=1;B=0;C=0;
20      exit;
21  }
```

```
22 bP=P[i]; cP.azon=0;
23 if (Forgaslrany(q,aP,bP)<0){ //q-aP-tól bP balra essen
24     aP=bP; bP=P[0];
25 }
26 for (j=1; j<=n; j++){
27     firqa=Forgaslrany(q,aP,P[j]);
28     firqb=Forgaslrany(q,bP,P[j]);
29     if (firqa<0 && firqb>=0 || firqa<=0 && firqb>0){ // 2.eset
30         cP=P[j]; break;
31     } else if (firqa<0 && firqb<0){ // 3.eset
32         aP=P[j];
33     } else if (firqa>0 && firqb>0){ // 4.eset
34         bP=P[j];
35     } // else 1. eset, nincs mit tenni, sem aP, sem bP nem változik
36 }
37 //ha cP.azon=0, akkor q kívül van, és ekkor e(q,aP) és e(q,bP) érintő egyen
38 if (cP.azon==0){
39     A=aP.azon; B=bP.azon; C=0;
40     exit;
41 }
```

```
42 //Az (aP,bP,cP) háromszög tartalmazza a q pontot, finomítás:
43 for (i=1; i<=n; i++){
44     if (P[i].azon!=aP.azon && P[i].azon!=bP.azon && P[i].azon!=cP.azon &&
45         (Forgaslrany(aP,bP,P[i])>=0)&&(Forgaslrany(bP,cP,P[i])>=0)&&(Forgaslrany(cP,aP,P[i])>=0))
46         {
47             firqa=Forgaslrany(q,aP,P[i]);
48             firqb=Forgaslrany(q,bP,P[i]);
49             firqc=Forgaslrany(q,cP,P[i]);
50             if (Forgaslrany(q,aP,bP)==0 && Forgaslrany(P[i],aP,bP)==0){
51                 if (firqc >0) aP=P[i]; else bP=P[i];
52             } else if (Forgaslrany(q,bP,cP)==0 && Forgaslrany(P[i],bP,cP)==0){
53                 if (firqa >0) bP=P[i]; else cP=P[i];
54             } else if (Forgaslrany(q,cP,aP)==0 && Forgaslrany(P[i],cP,aP)==0){
55                 if (firqb >0) cP=P[i]; else aP=P[i];
56             } else{
57                 if (firqb <=0 && firqc >=0)
58                     aP=P[i];
59                 else if (firqa >=0 && firqc <=0)
60                     bP=P[i];
61                 else
62                     cP=P[i];
63             }
64         }
65     A=aP.azon; B=bP.azon; C=cP.azon;
66 }
```

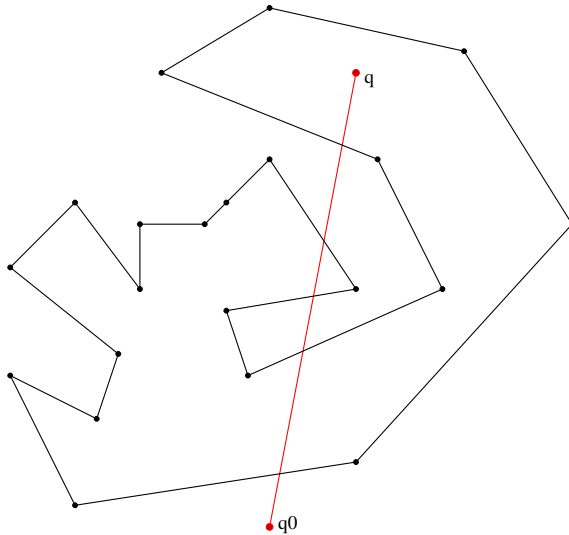
3. Feladat: Pont helyzetének megállapítása.

Adott a síkon egy zárt, nem-metsző poligon a csúcsainak p_1, \dots, p_n órajárással ellentétes felsorolásával és adott egy q pont. Eldöntendő, hogy a q pont a poligon belsejéhez tartozik-e? A poligon valamely oldalára eső pont nem belső pontja a poligonnak.

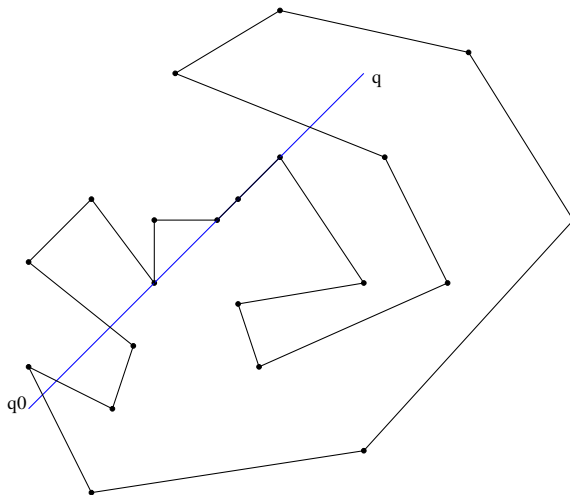
Megoldás

Válasszunk egy olyan q_0 pontot, amely biztosan nem tartozik a poligon belsejéhez és a poligon egyetlen csúcsa sem esik a $\overline{q_0q}$ szakaszra, legfeljebb ha q megegyezik valamelyik csúccsal. (Van ilyen pont.)

Ha a $\overline{q_0q}$ szakasz a poligon páratlan számú oldalát metszi, akkor q belső pont, egyébként külső. A q_0 külső pont választása.



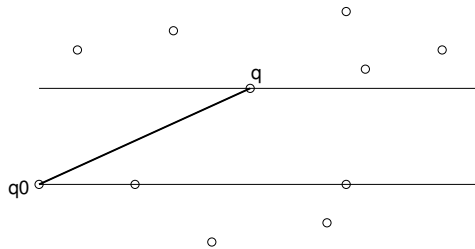
9. ábra. A $\overline{q_0q}$ szakasz a poligon páratlan sok oldalát metszi, tehát belső pont.



10. ábra. A poligonnak több csúcsa is a $\overline{q_0q}$ szakaszra esik.

Legyen $q_0.y = \max\{p_i.y | p_i.y < q.y, i = 1, \dots, n\}$ és $q_0.x = \min\{p_i.x | i = 1, \dots, n\} - 1$.

Ha a poligonnak nincs olyan csúcspontja, amelynek y -koordinátája kisebb, mint $q.y$, akkor q biztosan külső pont. A q_0 pont ilyen választása esetén legfeljebb a q pont esik a poligon valamelyik oldalára.



11. ábra. A q_0 pont választása:

$q_0.y = \max\{p_i.y | p_i.y < q.y, i = 1, \dots, n\}$ és $q_0.x = \min\{p_i.x | i = 1, \dots, n\} - 1$.

Ezt az esetet külön ellenőrizzük. Egyébként, a poligon bármely $\overline{p_i p_{i+1}}$ oldalának akkor és csak akkor van közös pontja a $\overline{q_0 q}$ szakasszal, ha p_i és p_{i+1} az $e(q_0, q)$ egyenes különböző oldalára esik és a q_0 és q pont az $e(p_i, p_{i+1})$ egyenes különböző oldalára esik. Ez a feltétel a FORGÁSIRANY eljárás felhasználásával egyszerűen kiszámítható:

```
(ForgasIrandy(P[i], P[i+1], q0) * ForgasIrandy(P[i], P[i+1], Q) < 0) And  
(ForgasIrandy(q0, Q, P[i]) * ForgasIrandy(q0, Q, P[i+1]) < 0)
```

```
1 int Ponthelyzete(Pont P[], int n, Pont Q){
2 /*
3 Kimenet: -1 ha Q a poligon belsejében van,
4           0 ha az oldalán,
5           1 ha kívül van
6 */
7     long long y0,x0;
8     int i,ii ,metsz;
9     Pont q0;
10
11     y0=Q.y; x0=P[0].x;
12     for (i=1; i<=n; i++){ //külső pont választás
13         if (P[i].y<Q.y && (P[i].y>y0 || y0==Q.y ) )
14             y0=P[i].y;
15         if (P[i].x<x0) x0=P[i].x;
16     };
17     if (y0==Q.y) //Q kölső pont
18         return 1;
19
20     q0.y=y0; q0.x=x0-1; //q0 a külső pont
```

```

21 metsz=0;
22 for (i=1; i<=n; i++) {
23     ii=(i+1) % n;
24     if (Szakazon(P[i], P[ii], Q) ) return 0;
25     if (Forgaslrany(P[i],P[ii],q0)*Forgaslrany(P[i],P[ii],Q)<0 &&
26         Forgaslrany(q0, Q, P[i])*Forgaslrany(q0, Q, P[ii]) <0 )
27         metsz++;
28 };
29 if (metsz %2 ==1)
30     return -1;
31 else
32     return 1;
33 } // Ponthelyzete

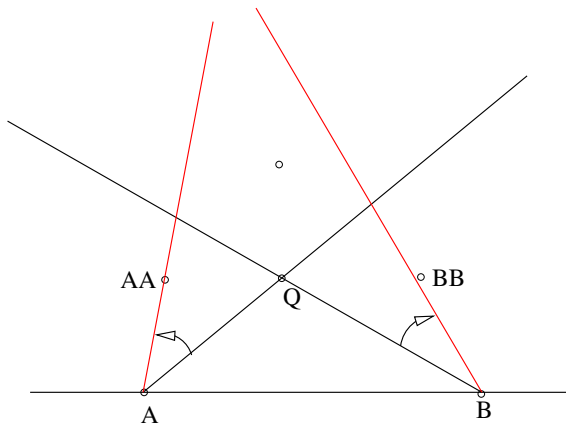
```

A algoritmus futási ideje legrosszabb esetben is a poligon csúcsainak n számával arányos, tehát $O(n)$.

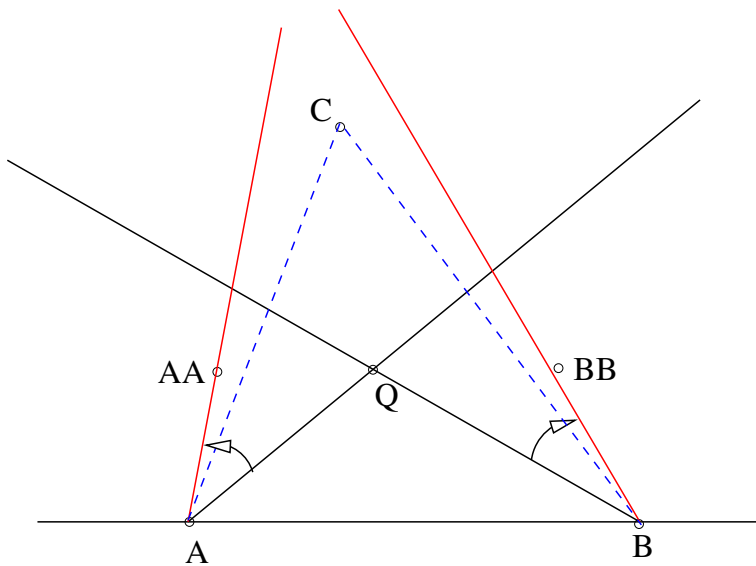
4. Feladat: IOI Válogató 2006

Adott a síkon egy P ponthalmaz és két kitüntetett pontja; A és B . Adott továbbá egy Q pont. Kiszámítandó a P ponthalmaz egy olyan C pontja, hogy a Q pont az $\triangle(A, B, C)$ háromszög belsejében van (nem eshet az oldalára sem), és a P ponthalmaz egyetlen más pontja sem esik a háromszögbe (oldalára sem eshet).

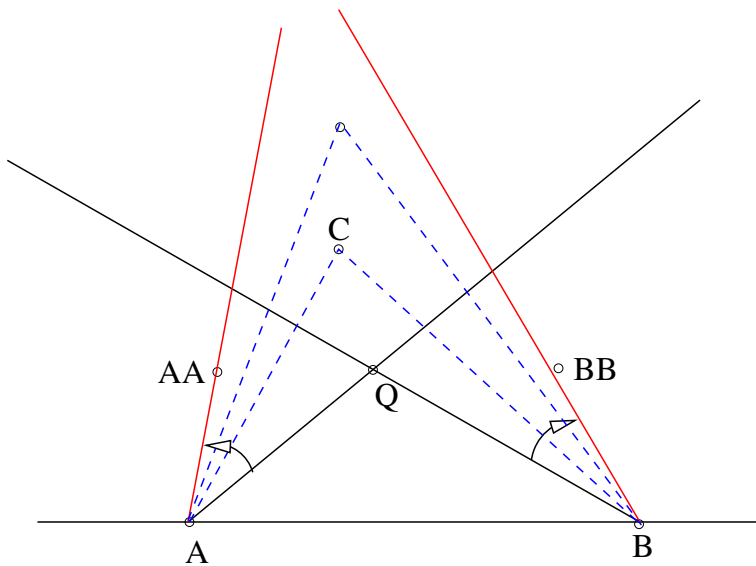
Követelmény: $O(n)$ futási idejű algoritmus.



12. ábra.



13. ábra.



14. ábra.

```
1 int HaromPont(Pont P[], int n, Pont A, Pont B, Pont Q){
2     int FirAB, FirBQ, FirQA, FirAAA, FirBBB, FirAC, FirBC;
3     Pont AA, BB, C;
4     AA.azon=0; BB.azon=0; C.azon=0;
5     for ( int i=1; i<=n; i++){ //AA és BB meghatározása
6         if (P[i].azon==A.azon || P[i].azon==B.azon) continue;
7         FirAB= Forgaslrany(A,B,P[i]);
8         FirBQ= Forgaslrany(B,Q,P[i]);
9         FirQA= Forgaslrany(Q,A,P[i]);
10        if (FirAB>=0 && FirBQ>=0 && FirQA>=0)
11            return 0;
12
13        if (FirAB>0 && FirQA<0 && FirBQ>0)
14            if (AA.azon==0 || Forgaslrany(A,AA,P[i])<0)
15                AA=P[i];
16
17        if (FirAB>0 && FirQA>0 && FirBQ<0)
18            if (BB.azon=0 || Forgaslrany(B,BB,P[i])>0)
19                BB=P[i];
20    };
```

```
21 for (int i=1; i<=n; i++){ // egy C meghatározása
22     if (P[i].azon==A.azon || P[i].azon==B.azon || P[i].azon==AA.azon || P
23     if (AA.azon>0) FirAAA= Forgaslrany(A,AA,P[i]);
24     if (BB.azon>0) FirBBB= Forgaslrany(B,BB,P[i]);
25     FirQA= Forgaslrany(Q,A,P[i]);
26     FirBQ= Forgaslrany(B,Q,P[i]);
27     if ((AA.azon==0 || FirAAA<0) && (BB.azon==0 || FirBBB>0) &&
28         FirQA<0 && FirBQ<0){
29         C=P[i];
30         break;
31     };
32 };
33 if (C.azon==0) return 0;
34 for (int i=C.azon+1; i<=n; i++){ // C finomítása
35     if (P[i].azon==A.azon || P[i].azon==B.azon || P[i].azon==AA.azon || P
36     FirAB= Forgaslrany(A,B,P[i]);
37     FirAC= Forgaslrany(A,C,P[i]);
38     FirBC= Forgaslrany(B,C,P[i]);
39     if (FirAB>0 && FirAC<0&& FirBC>0) C=P[i];
40 };
41 return C.azon;
42 }
```

5. Feladat: Pontok összekötése zárt, nem-metsző poligonná.

Adott a síkon n darab pont, amelyek nem esnek egy egyenesre. A pontok (x,y) koordinátaikkal adottak, amelyek egész számok. A pontokat a $1, \dots, n$ számokkal azonosítjuk. Kössünk össze pont-párokat egyenes szakaszokkal úgy, hogy olyan zárt poligont kapjunk, amelyben nincs metsző szakaspár. Egy ilyen zárt, nem-metsző poligon megadható a pontok azonosítóinak egy felsorolásával: a felsorolásban egymást követő pontokat kötjük össze egyenes szakaszokkal, továbbá, az utolsót az elsővel is összekötjük.

Bemenet

A `poligon.be` szöveges állomány első sora a pontok n ($3 < n < 1000$) számát tartalmazza. A további n sor mindegyike két egész számot tartalmaz, egy pont x és y koordinátáit, ($-20000 \leq x, y \leq 20000$). A pontok nem esnek egy egyenesre.

Kimenet

A `poligon.ki` szöveges állományba a bemenetre kiszámított zárt, nem-metsző poligont leíró sorozatot kell kírni.

Példa bemenet és kimenet

bemenet

6
2 0
1 4
0 2
3 2
2 4
2 6

kimenet

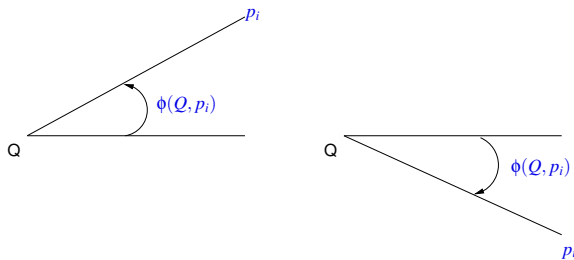
3 1 4 5 6 2

Megoldás

Válasszuk ki a legkisebb x -koordinátájú pontot, ha több ilyen van, akkor ezek közül válasszuk a legkisebb y -koordinátájút. Ezt nevezzük (bal-alsó) sarokpontnak és jelöljük Q -val. Húzzunk (fél) egyenest a Q sarokpontból minden ponthoz.

Rendezzük az egyeneseket a Q ponton áthaladó, x -tengellyel párhuzamos egyenessel bezárt (előjeles) szög alapján.

Rendezzük a pontokat úgy, hogy a Q sarokpont legyen az első, és p_i előbb legyen mint p_j akkor és



15. ábra. A p_i ponthoz tartozó előjeles szög: $\phi(Q, p_i)$.

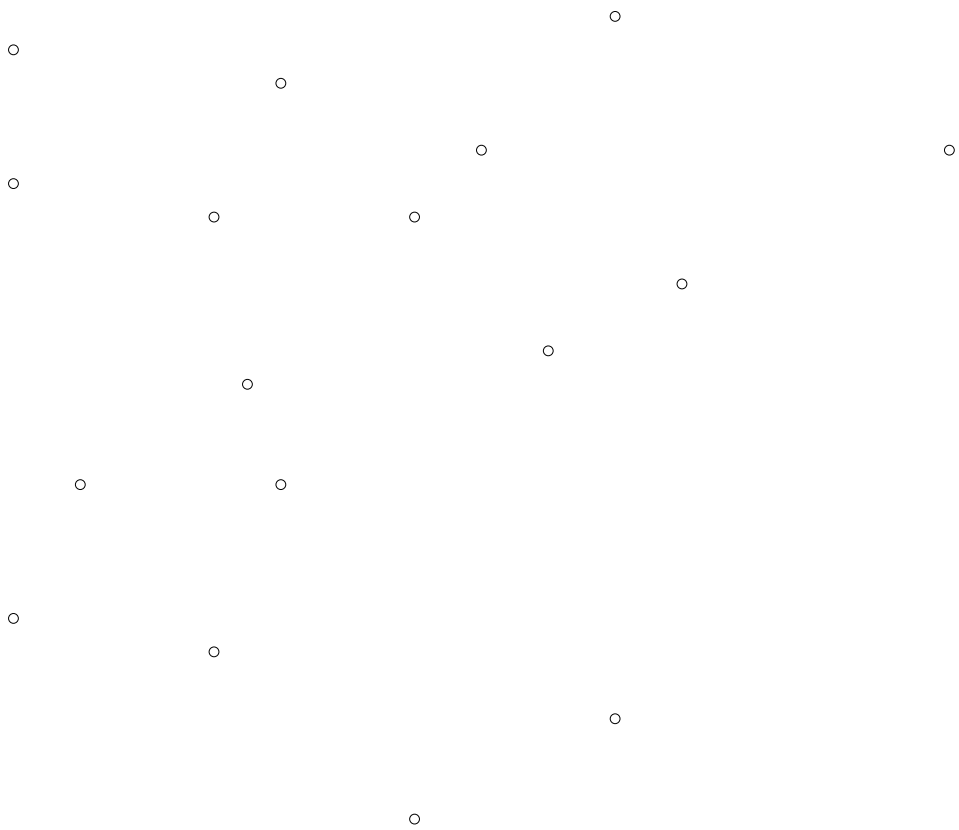
csak akkor, ha

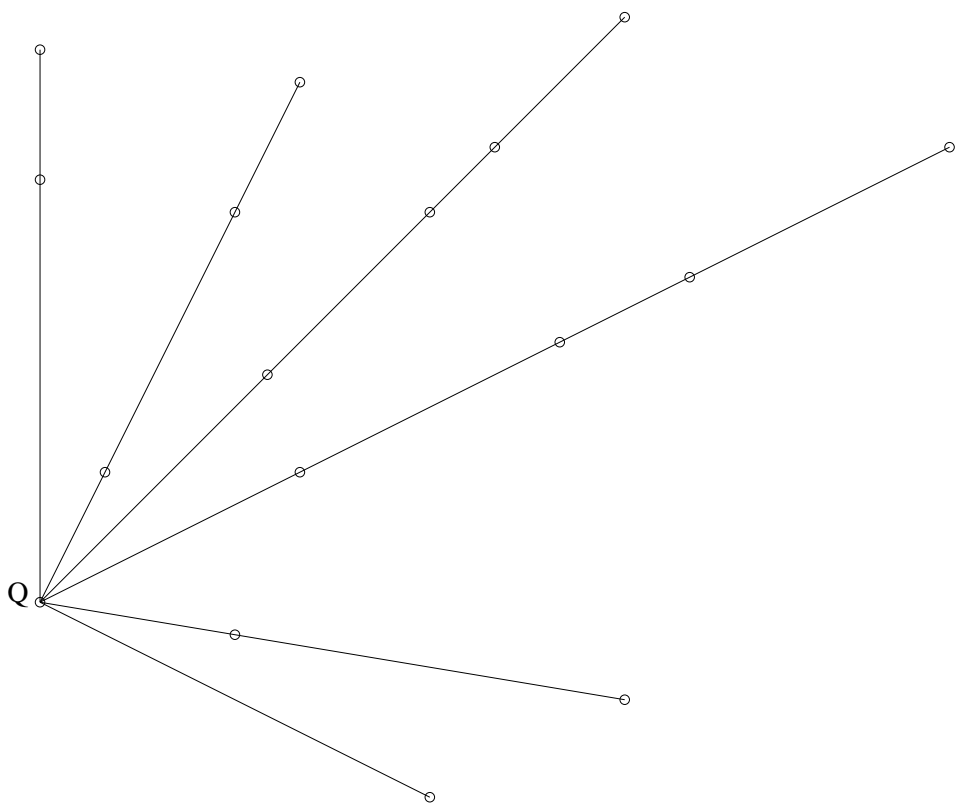
A $\phi(Q, p_i) < \phi(Q, p_j)$, vagy

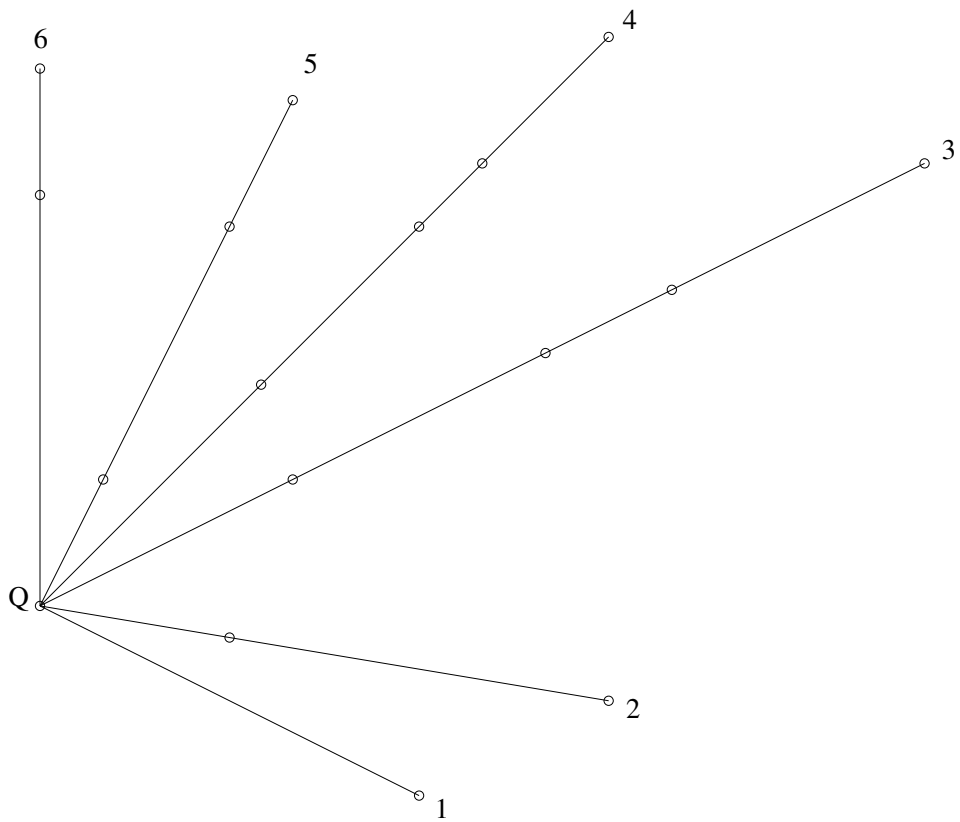
$\phi(Q, p_i) = \phi(Q, p_j)$ és p_i közelebb van Q -hoz, azaz $p_i \cdot x < p_j \cdot x$, vagy

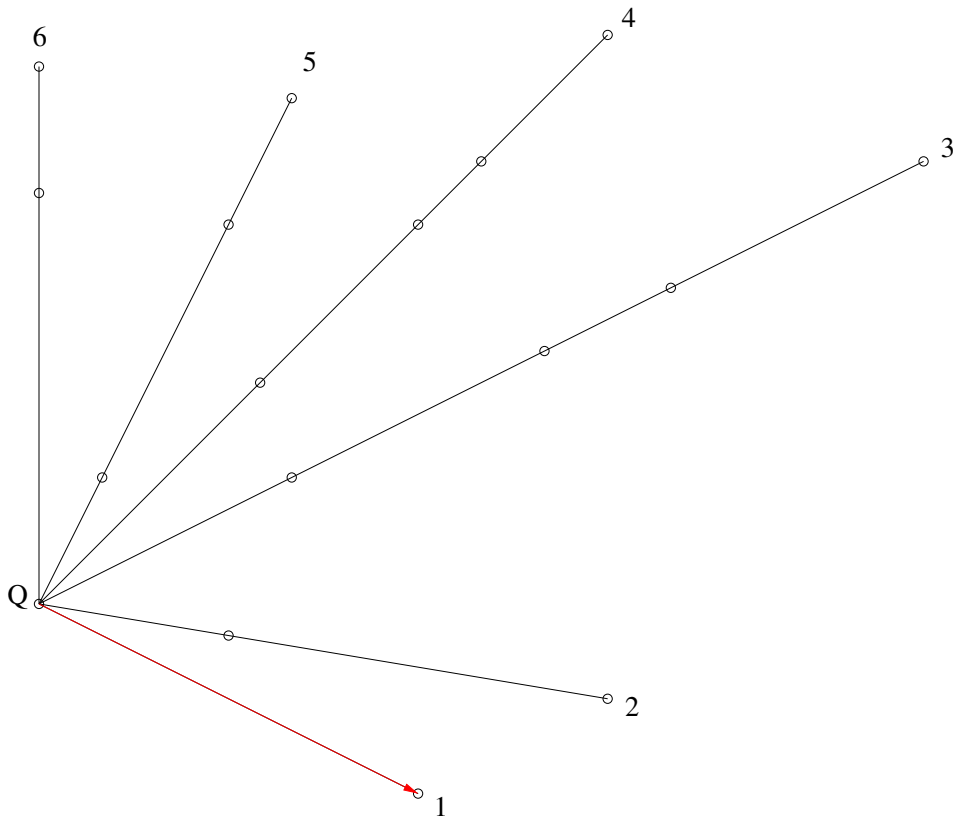
$\phi(Q, p_i) = \phi(Q, p_j)$ és $p_i \cdot x = p_j \cdot x$ és $p_i \cdot y < p_j \cdot y$.

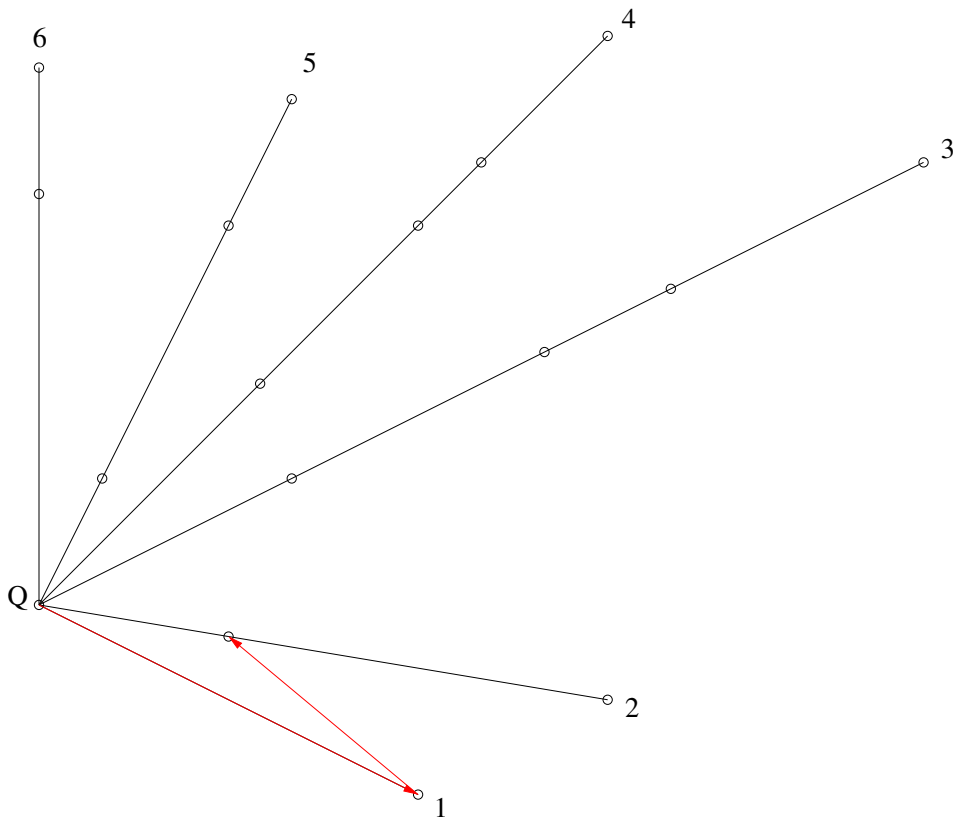
Ha ebben a sorrendben kötjük össze a pontokat, kivéve, hogy az utolsó egyenesen lévő pontokat fordított sorrendben vesszük, akkor egy zárt, nem metsző poligont kapunk.

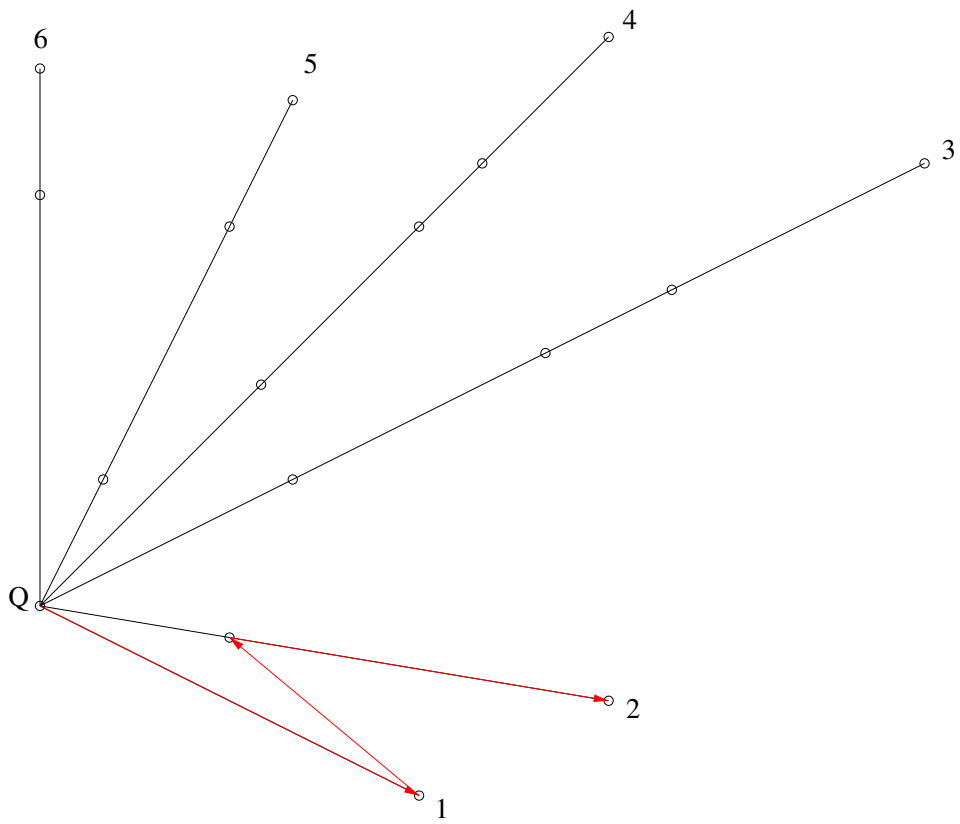


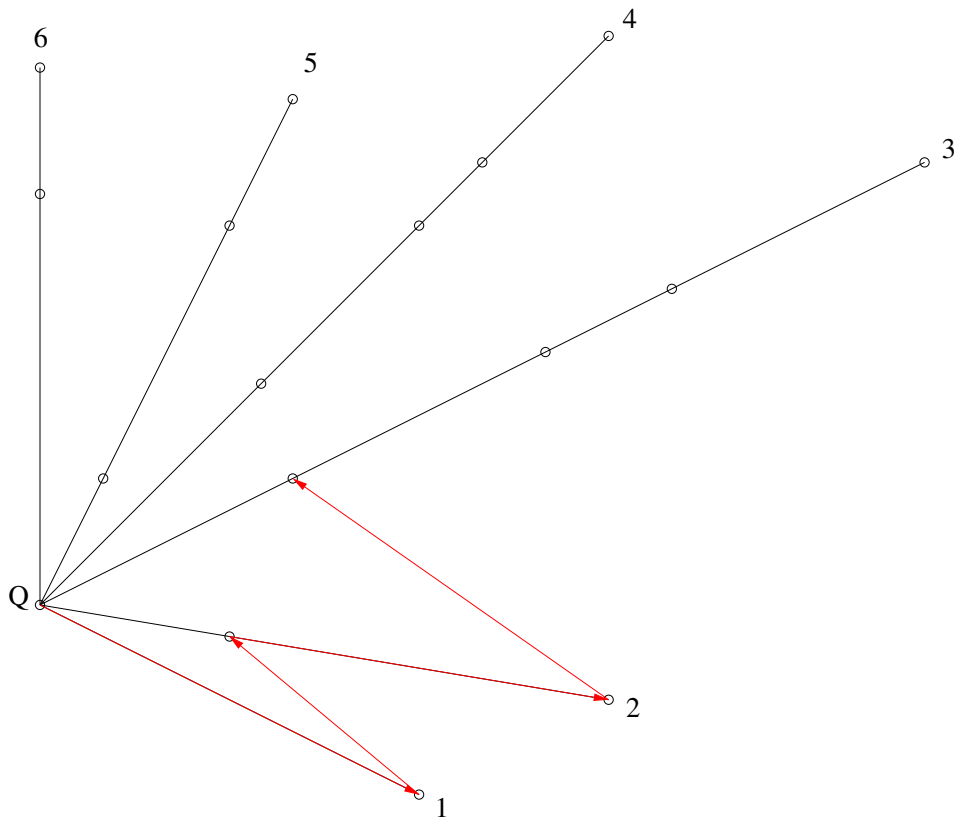


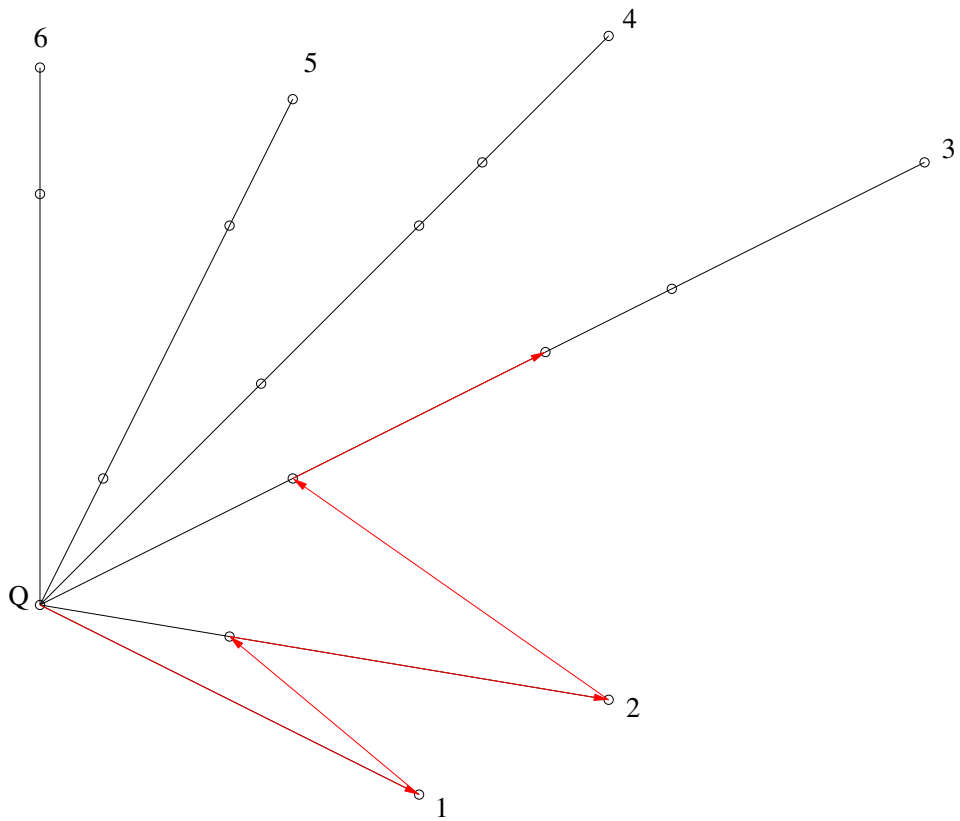


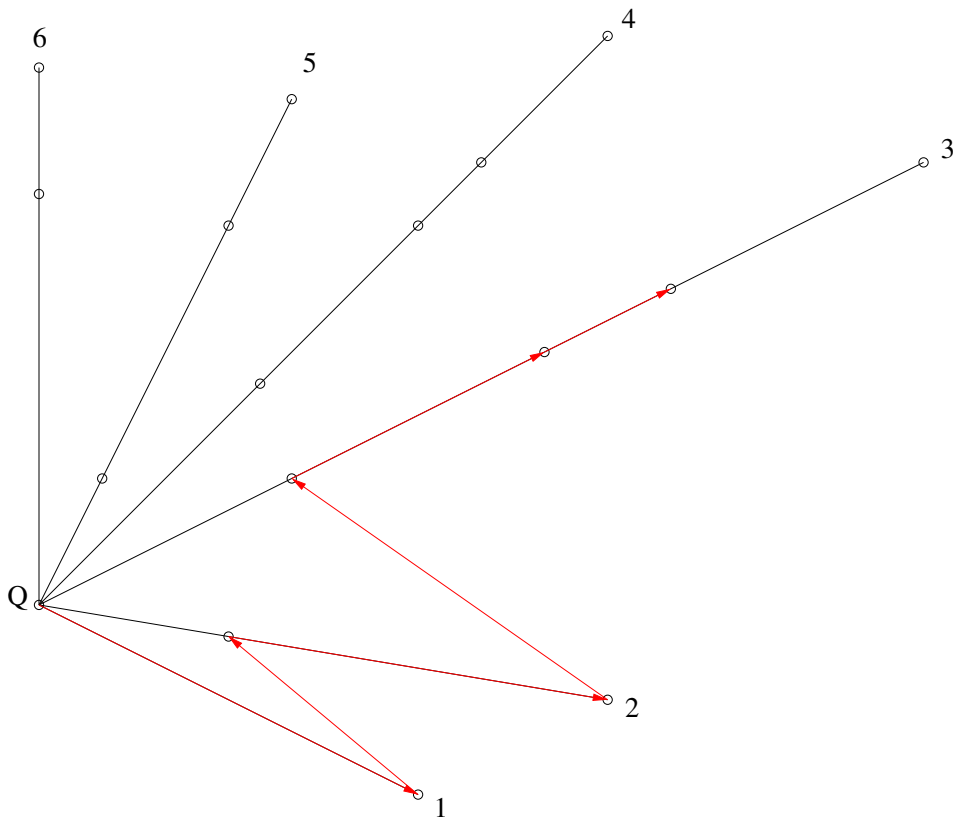


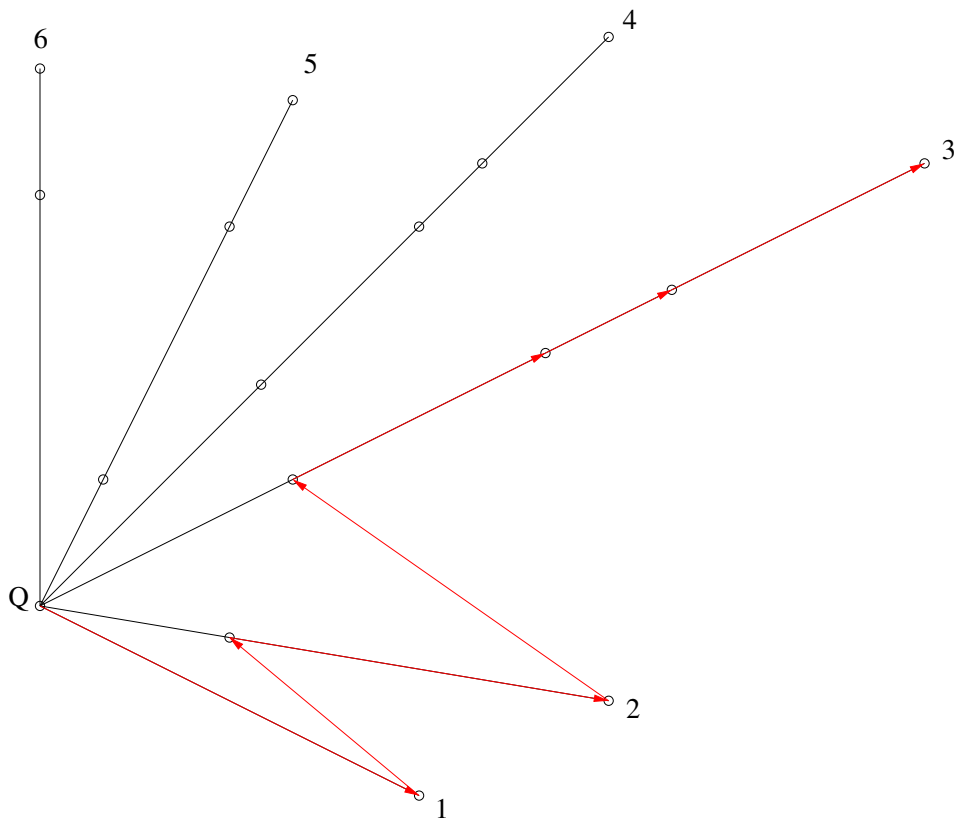


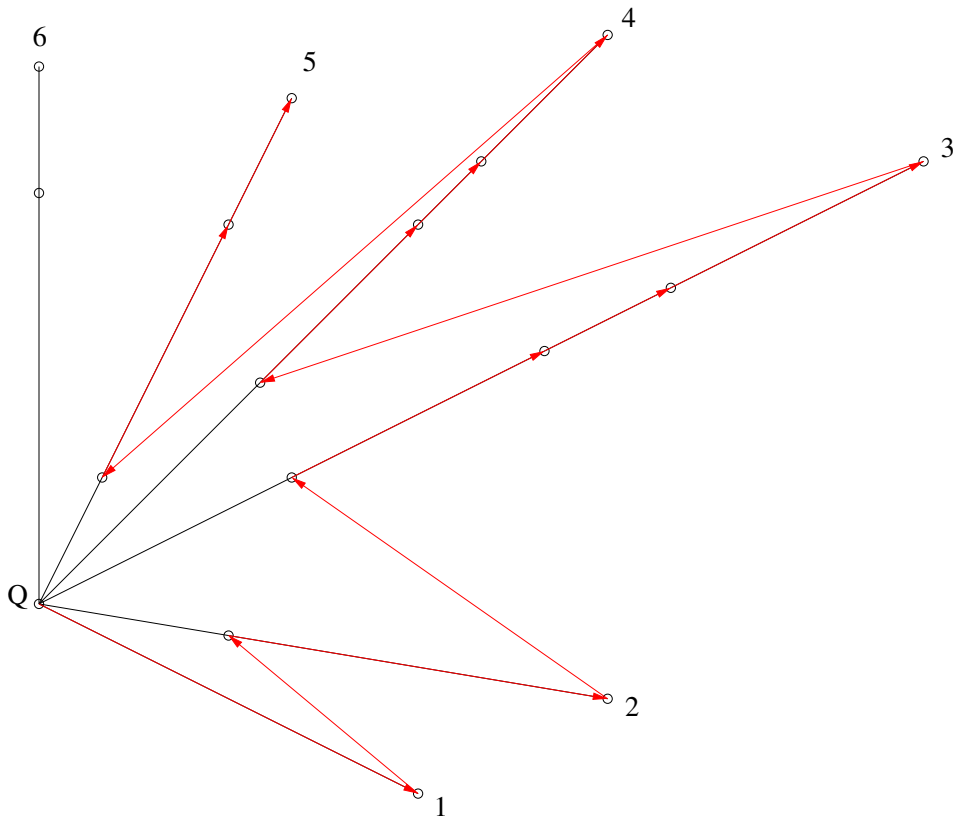


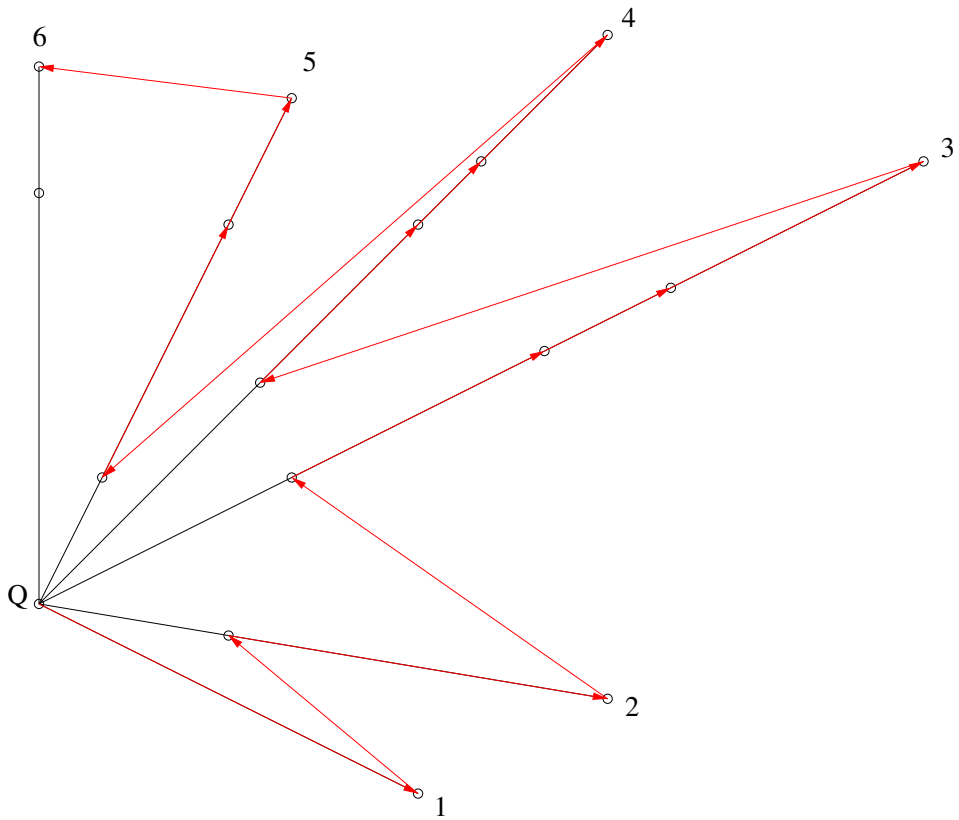


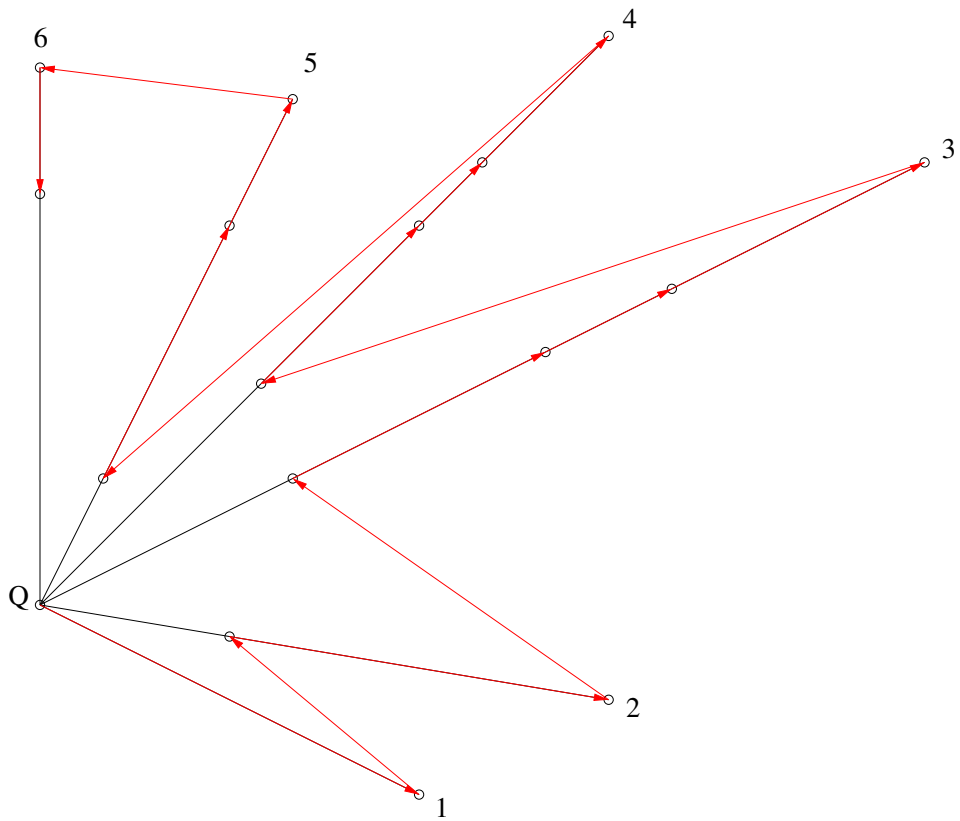


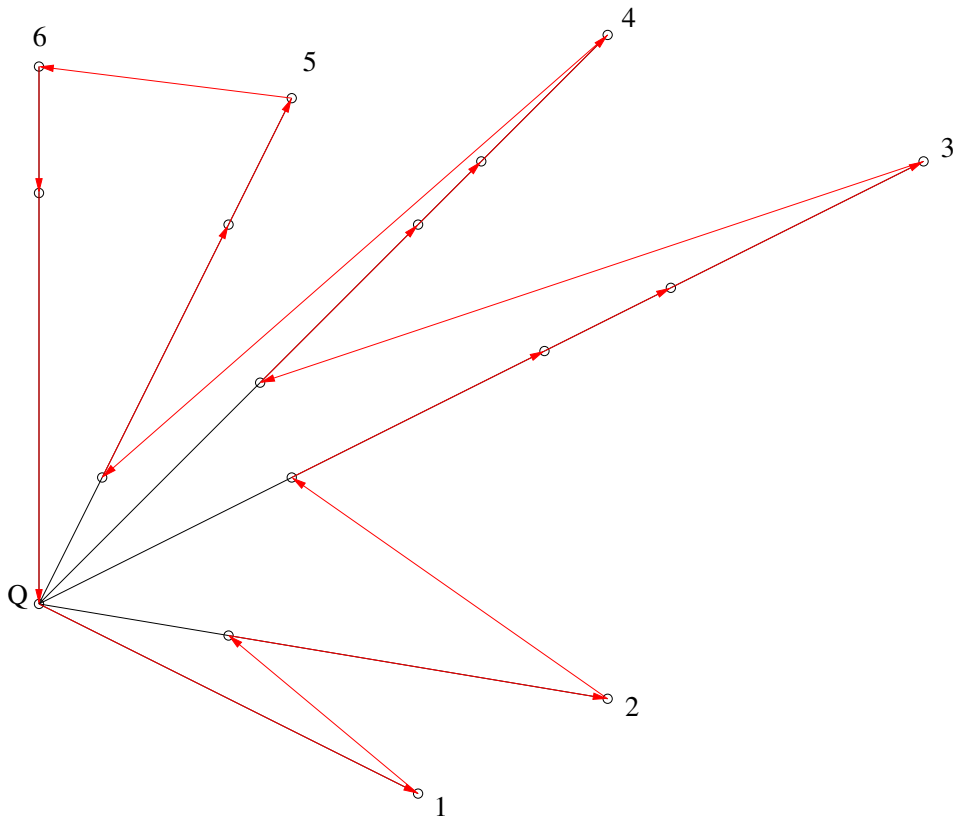






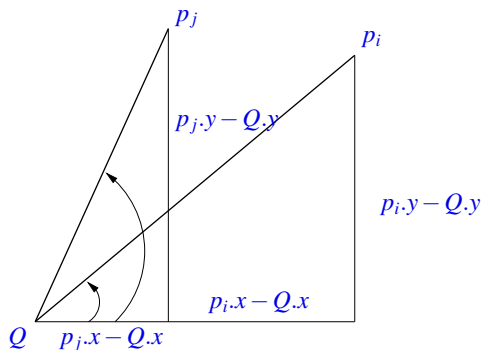






Hogyan dönthető el, hogy $\phi(Q, p_i) < \phi(Q, p_j)$?

Minden $i > 1$ -re $-\frac{\pi}{2} < \phi(Q, p_i) \leq \frac{\pi}{2}$ és ebben a tartományban a tangens függvény szigorúan monoton



16. ábra. A $\phi(Q, p_i)$ és $\phi(Q, p_j)$ szögek viszonya.

növekvő, tehát

$\phi(Q, p_i) < \phi(Q, p_j)$ akkor és csak akkor, ha

$$\tan(\phi(Q, p_i)) = \frac{p_i.y - Q.y}{p_i.x - Q.x} < \frac{p_j.y - Q.y}{p_j.x - Q.x} = \tan(\phi(Q, p_j))$$

Mivel Q sarokpont, így $p_i.x - Q.x \geq 0$ és $p_j.x - Q.x \geq 0$, tehát

$$\phi(Q, p_i) < \phi(Q, p_j)$$

akkor és csak akkor, ha

$$(p_i.y - Q.y)(p_j.x - Q.x) < (p_j.y - Q.y)(p_i.x - Q.x)$$

Tehát a pontok rendezése: p_i megelőzi p_j -t akkor és csak akkor, ha

$$(p_i.y - Q.y)(p_j.x - Q.x) < (p_j.y - Q.y)(p_i.x - Q.x) \vee$$

$$(p_i.y - Q.y)(p_j.x - Q.x) = (p_j.y - Q.y)(p_i.x - Q.x) \wedge p_i.x < p_j.x \vee$$

$$(p_i.y - Q.y)(p_j.x - Q.x) = (p_j.y - Q.y)(p_i.x - Q.x) \wedge p_i.x = p_j.x \wedge p_i.y < p_j.y$$

Vegyük észre, hogy a bal-alsó sarokponthoz viszonyított polárszög szerinti rendezés rendezési relációja megadható a FORGASIRANY és a KOZEL (vagy KOZTE) műveletekkel:

```
1 #include <stdlib.h>
2 #include <stdio.h>
3 #include <iostream>
4 #include <math.h>
5 #include <limits.h>
6 #define maxN 100000
7 using namespace std;
8
9 typedef struct{
10     int x,y;
11     int azon;
12 }Pont;
```

```
13 Pont P[maxN];
14 Pont Q; // sarokpont
15
16 int SarokRend(const void* a, const void* b) {
17     long long ax = ((Pont*) a)->x - Q.x;
18     long long ay = ((Pont*) a)->y - Q.y;
19     long long bx = ((Pont*) b)->x - Q.x;
20     long long by = ((Pont*) b)->y - Q.y;
21     if (ax==bx && ay==by) return 0;
22     long long kereszt=ax*by - bx*ay;
23     if (kereszt > 0) return -1;
24     else if (kereszt < 0) return 1;
25     else {
26         if (abs(ax)<abs(bx) || abs(ay)<abs(by))
27             return -1;
28         else
29             return 1;
30     }
31 }
```

```
32 int main( int argc, char **argv){
33     int n;
34     int x,y, qaz=0;
35     cin>>n;
36     Q.x=INT_MAX;
37     for (int i=0; i<n; i++){
38         cin>>x; cin>>y;
39         P[i].azon=i+1;
40         P[i].x=x; P[i].y=y;
41         if (x<Q.x || x==Q.x && y<Q.y)
42             Q=P[i];
43     }
44     qsort((char *)P, n, sizeof(Pont), SarokRend);
45     int j=n-2;
46     while (j>0 && (long long)(P[j].x-Q.x)*(P[n-1].y-Q.y)==
47             (long long)(P[n-1].x-Q.x)*(P[j].y-Q.y) ) j--;
48     for (int i=0; i<=j; i++)
49         cout<<P[i].azon<<"_";
50     for (int i=n-1; i>j; i--)
51         cout<<P[i].azon<<"_";
52 }
```

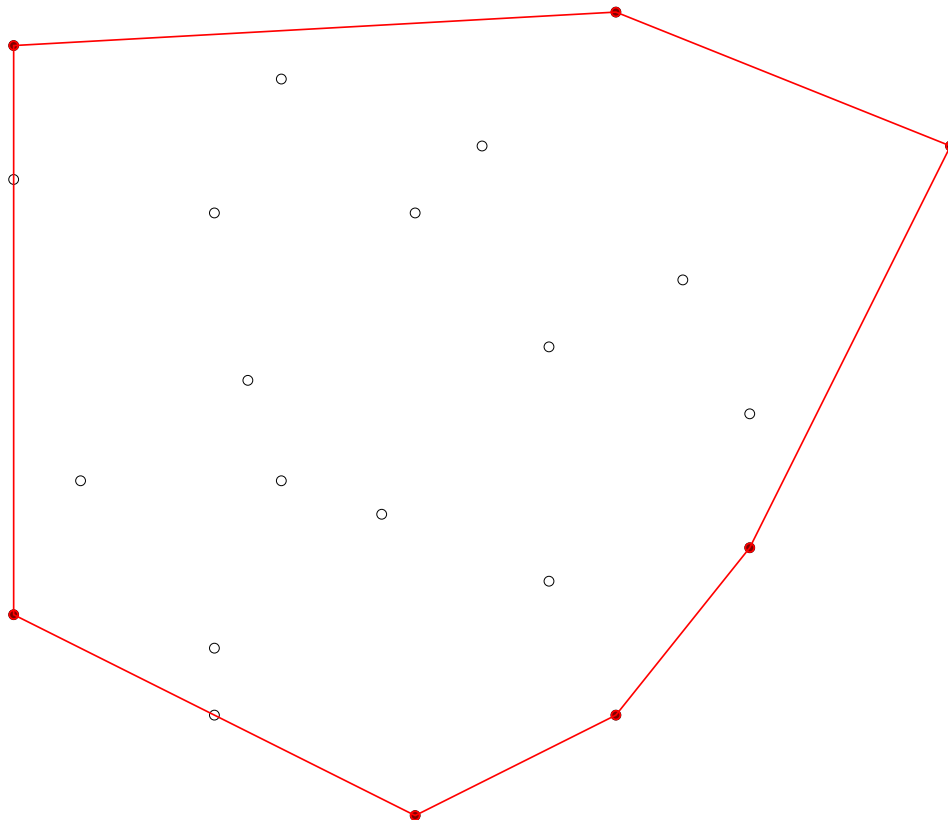
6. Ponthalmaz konvex burka

Definíció. Egy egyszerű (nem metsző) poligon konvex, ha bármely két belső pontját összekötő szakasz minden pontja a poligon belsejében, vagy határán van.

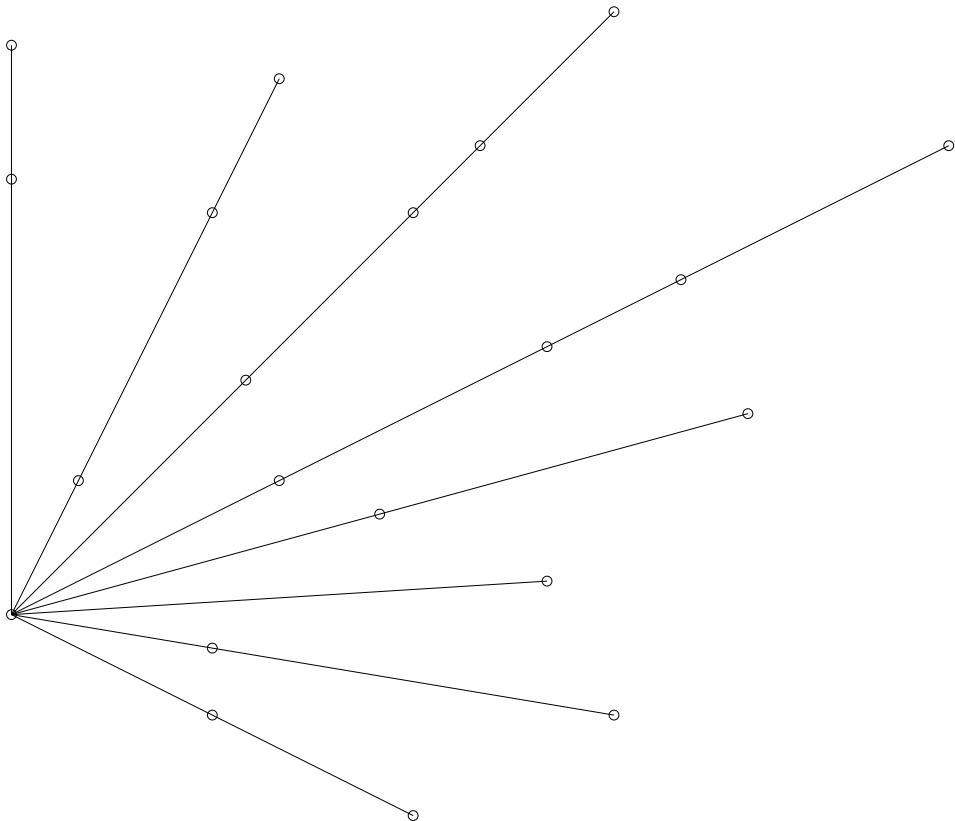
Definíció. Egy $P = \{p_1, \dots, p_n\}$ pontthalmaz konvex burka az a legszűkebb Q konvex poligon, amely a pontthalmaz minden pontját tartalmazza.

Megoldás. Első lépésként rendezzük a pontthalmazt a bal-alsó sarokpontra vett polárszög szerint, majd minden egyenesen csak a sarokponttól legtávolabbi pontot hagyjuk meg, a többi töröljük. Az így törölt pontok biztosan nem lehetnek csúcspontjai a konvex burkának. Legyen $\langle q_1, \dots, q_m \rangle$ az így kapott pontsorozat polárszög szerinti rendezésben. Mindaddig, amíg van három olyan cirkulárisan egymást követő q_i, q_{i+1}, q_{i+2} pont, hogy $\overrightarrow{q_{i+1}q_{i+2}}$ nem balra fordul $\overrightarrow{q_iq_{i+1}}$ -hez képest, hagyjuk el a q_{i+1} pontot.

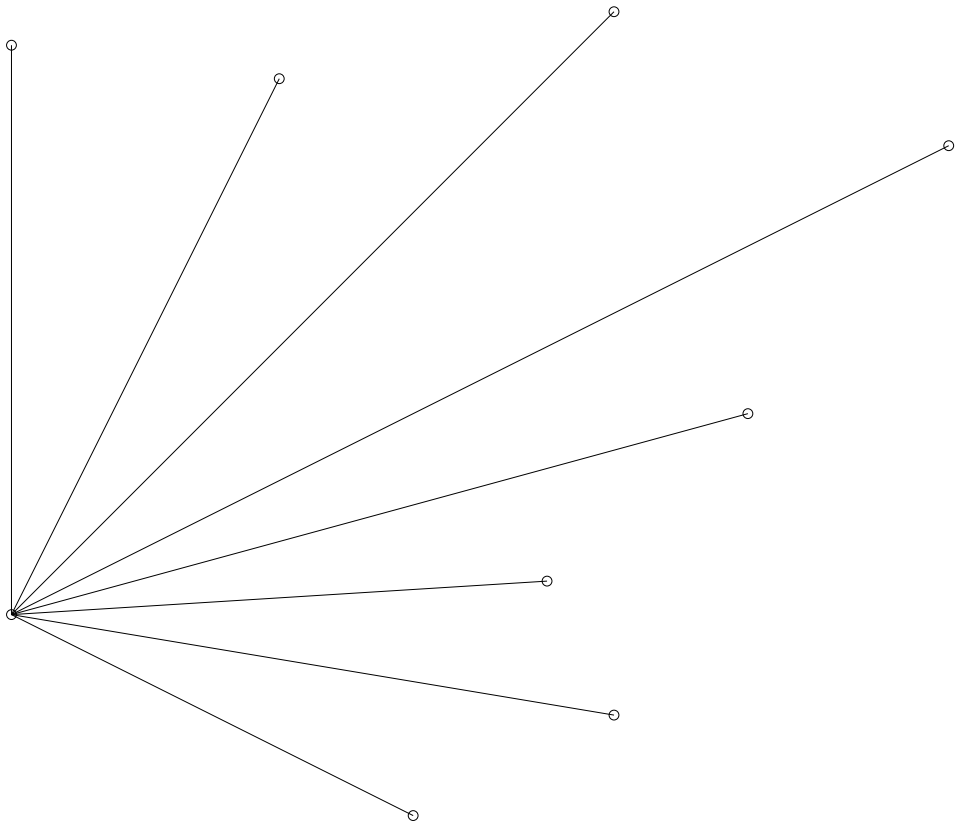
Az algoritmus futási ideje $O(n \lg n)$, ha a polárszög szerinti rendezést olyan algoritmussal valósítjuk meg amelynek futási ideje $O(n \lg n)$.



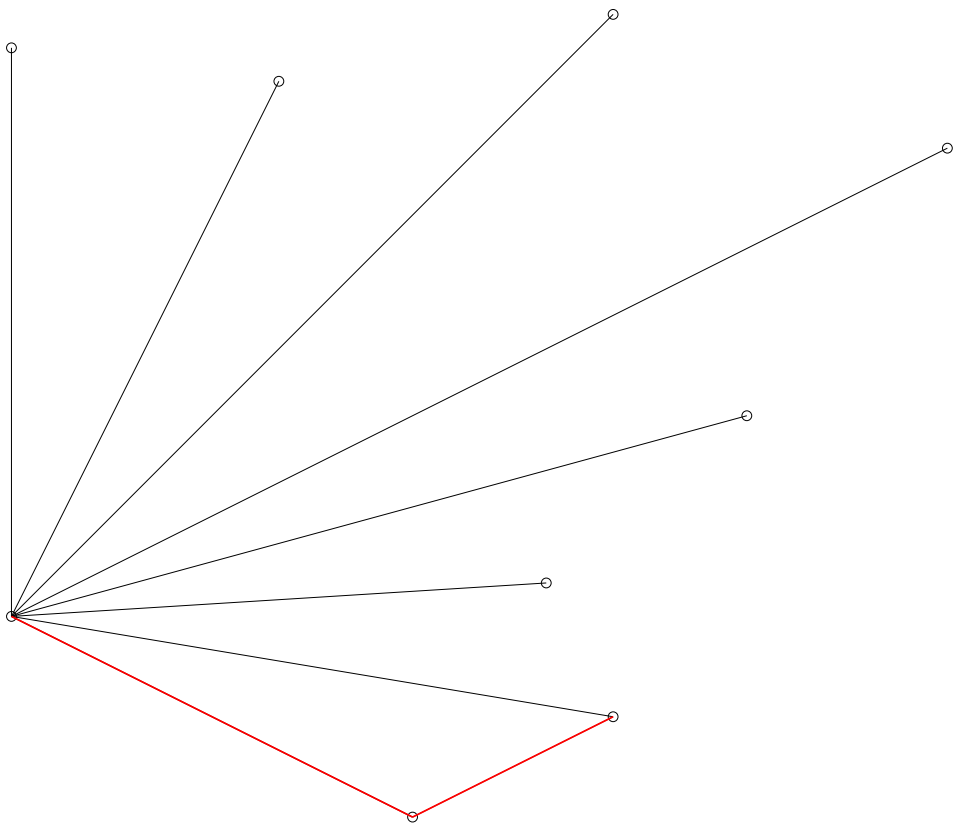
17. ábra. Ponhalmaz konvex burka.

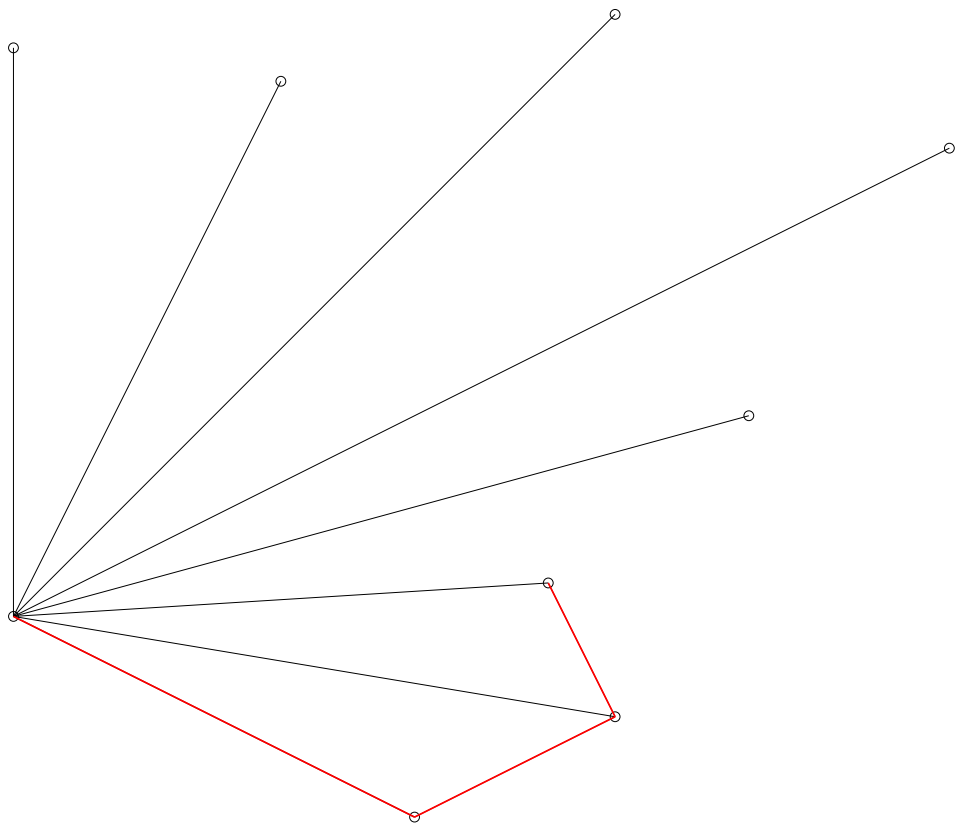


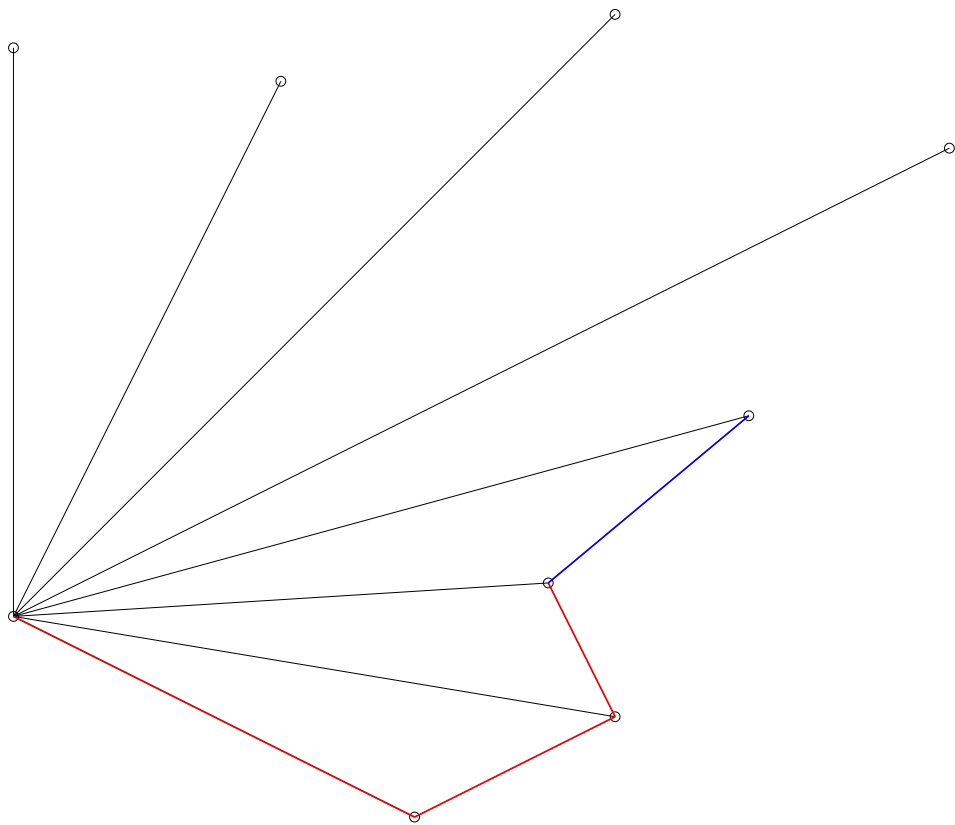
18. ábra. A pontok halmazának rendezése polárszög szerint.

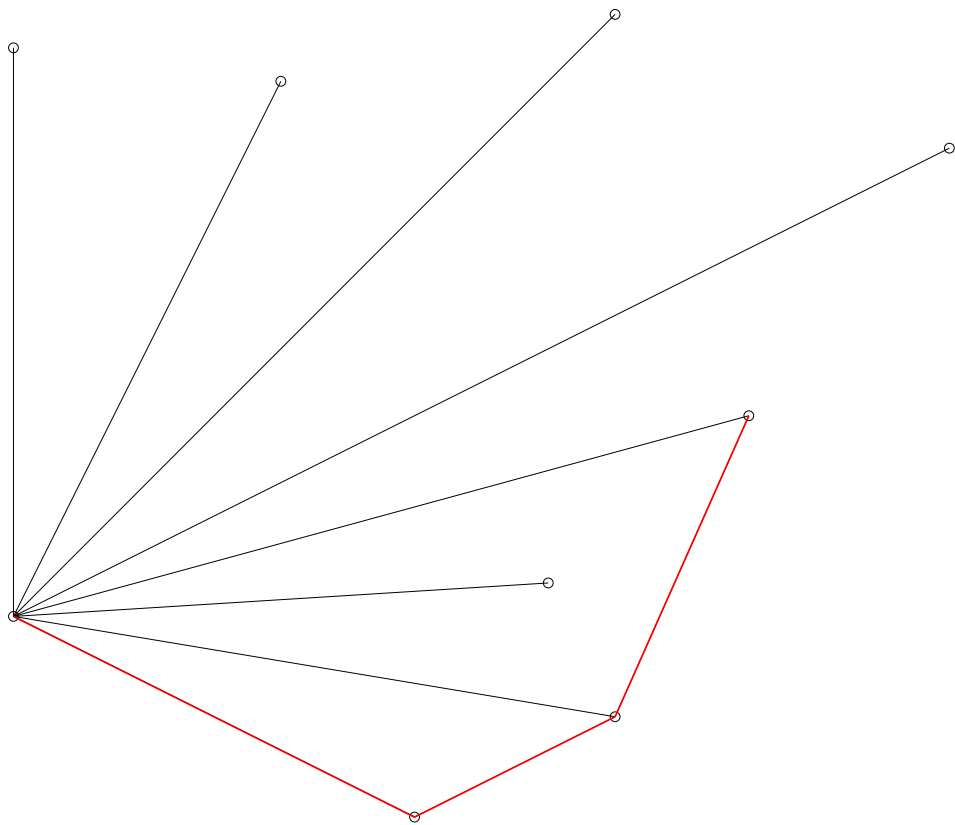


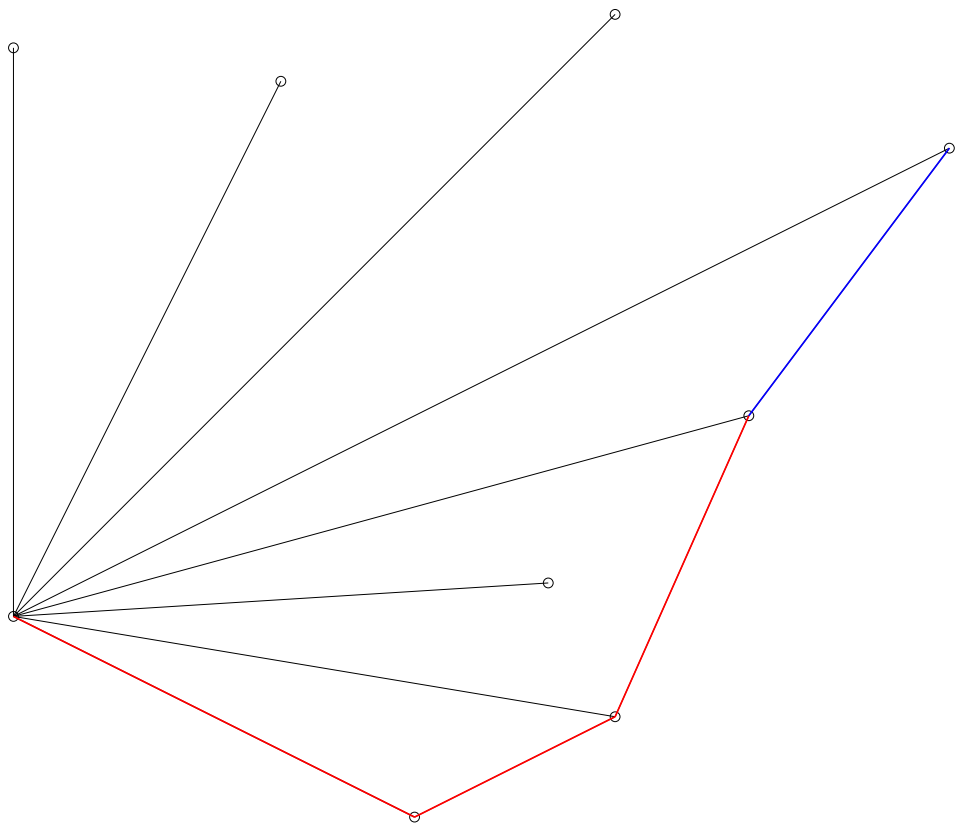
19. ábra. Minden egyenesen csak a legtávolabbi pont marad meg.

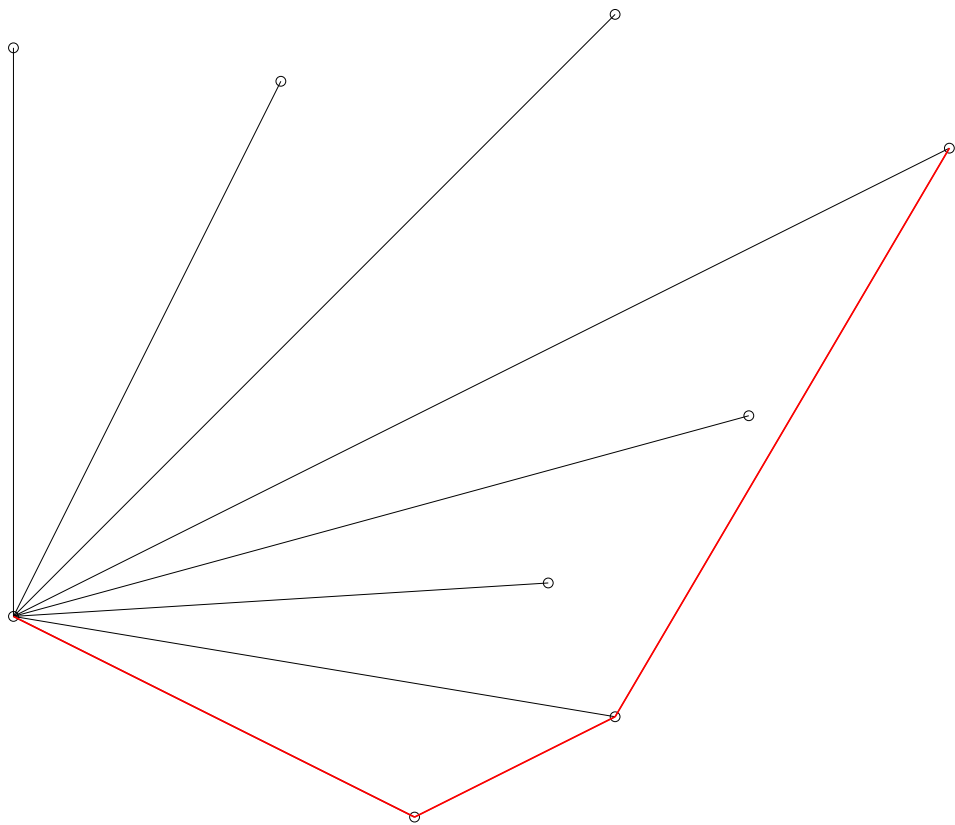


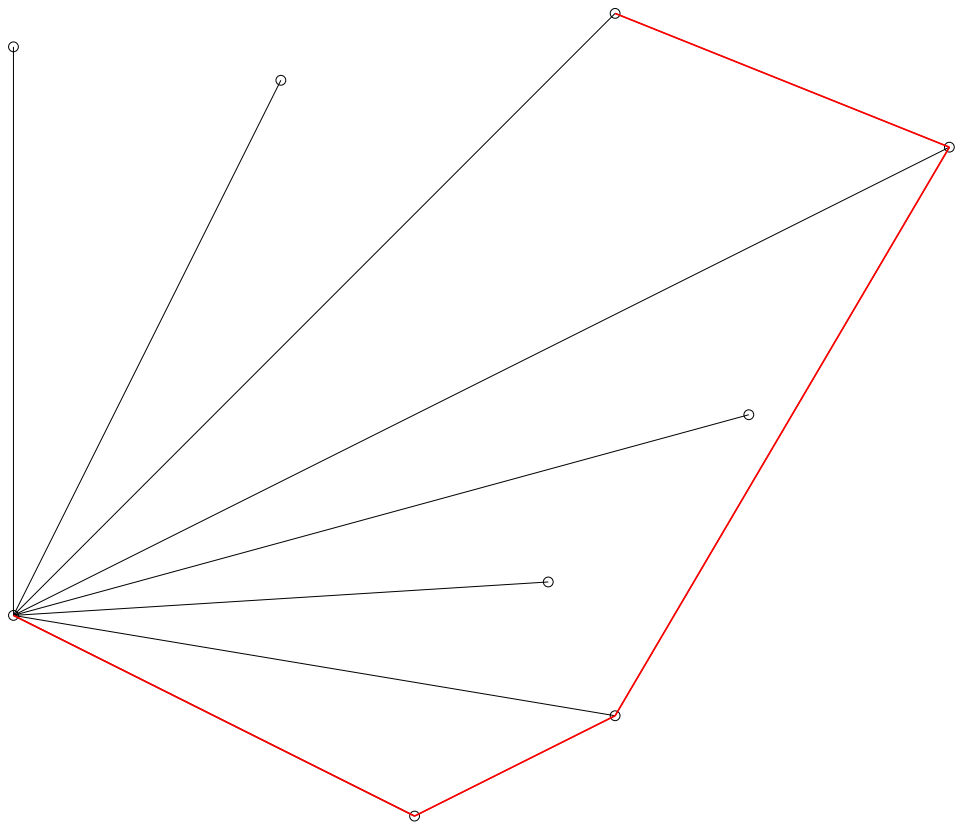


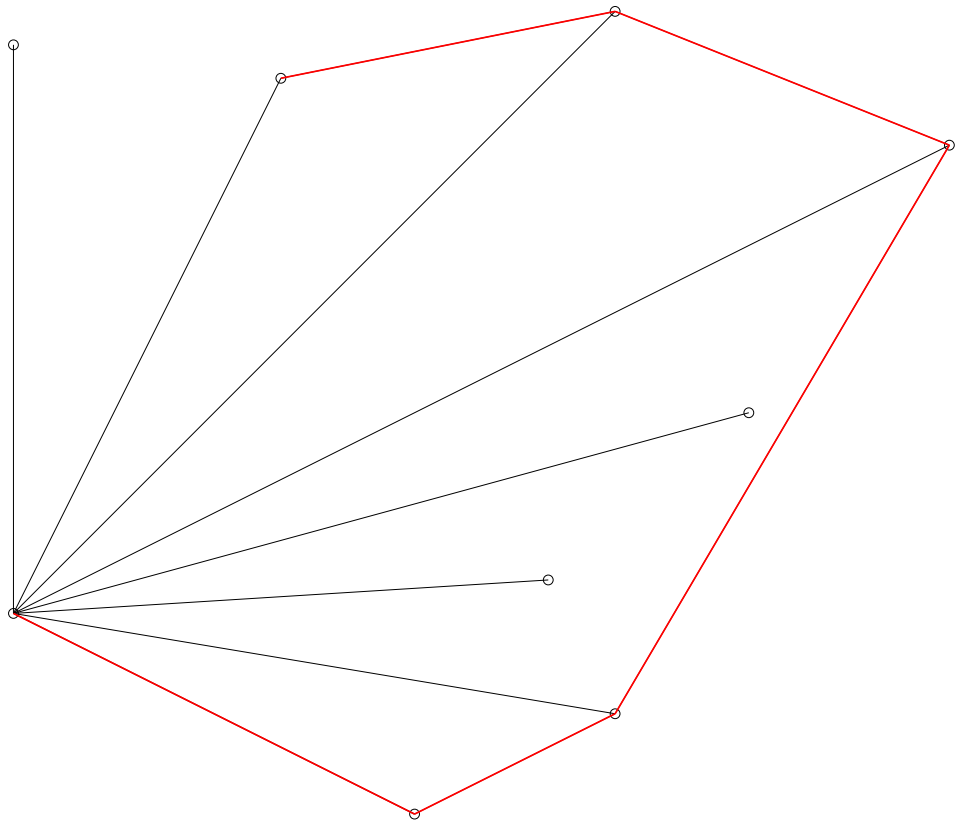


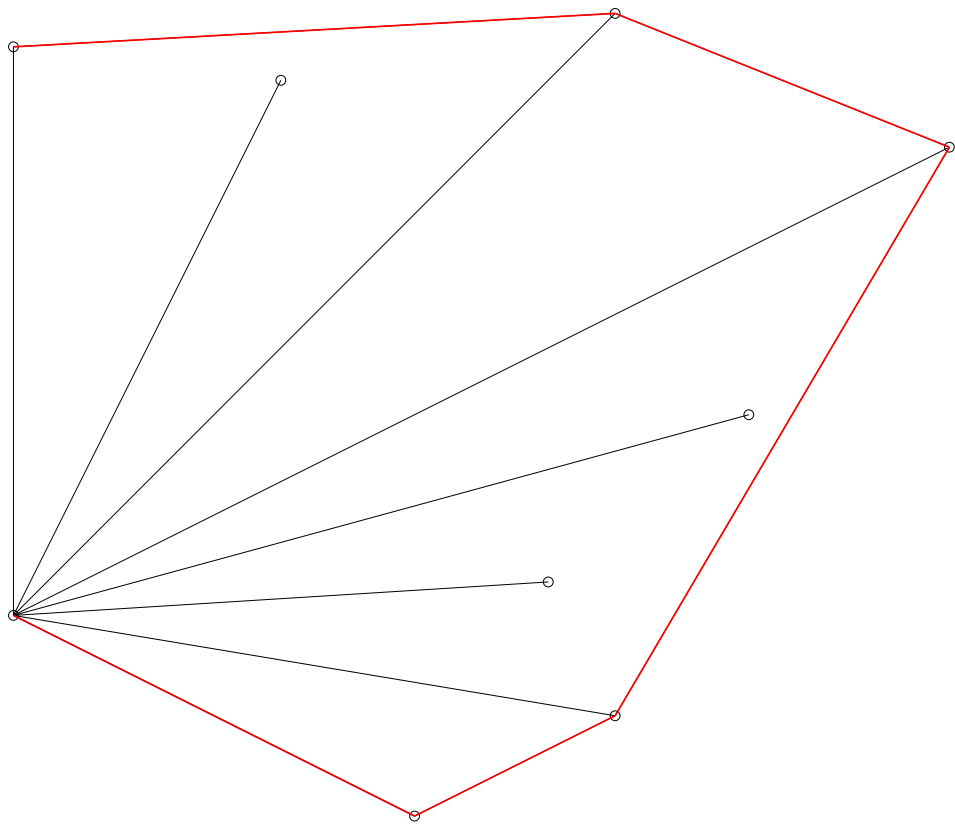


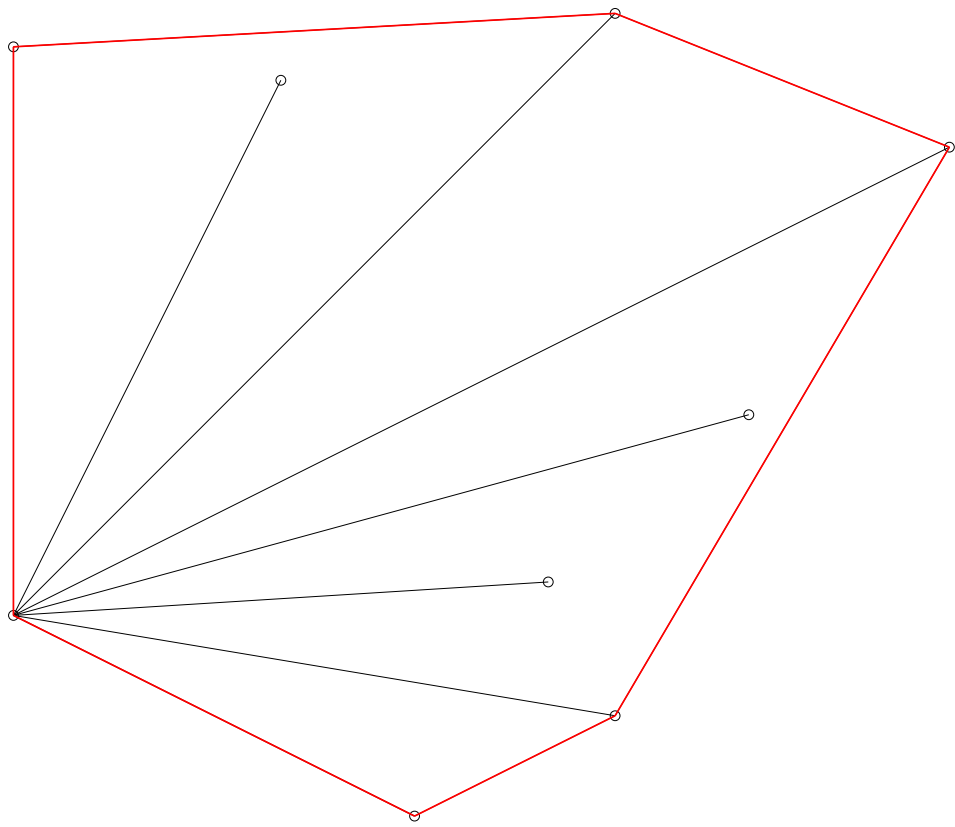












```
1 Pont Q;  
2 int SarokRend(const void* a, const void* b) {  
3     long long ax =((Pont*) a)->x - Q.x;  
4     long long ay =((Pont*) a)->y - Q.y;  
5     long long bx =((Pont*) b)->x - Q.x;  
6     long long by =((Pont*) b)->y - Q.y;  
7     if (ax==bx && ay==by) return 0;  
8     long long kereszt=ax*by - bx*ay;  
9     if (kereszt > 0) return -1;  
10    else if (kereszt < 0) return 1;  
11    else {  
12        if (abs(ax)<abs(bx) || abs(ay)<abs(by))  
13            return -1;  
14        else  
15            return 1;  
16    }  
17 }  
18  
19 void SarokRendez(Pont P[], int n){  
20     Q=P[0];  
21     for (int i=1; i<n; i++)  
22         if (P[i].x<Q.x || Q.x==P[i].x && P[i].y<Q.y)  
23             Q=P[i];  
24     qsort((char *)P, n, sizeof(Pont), SarokRend);  
25 }
```

```
26 int KonvexBurok(Pont P[], int n){
27 //Bemenet: P[0],...,P[n-1],
28 // Kimenet: P[0],...,P[m] a konvex burok csúcsai }
29 int m,i;
30 Pont xy;
31
32 SarokRendez(P,n); //A ponthalmaz bal–alsó sarokpont szerinti rendezése}
33 m=1;
34 for (i=2; i<n; i++){
35     while (m>2 && ForgasIrany(P[m-1], P[m], P[i])<=0) m--;
36     m++;
37     xy=P[m]; P[m]=P[i]; P[i]=xy;
38 };
39 return m;
40 }
```

7. Feladat: Fekete-fehér párosítás a síkon.

Adott a síkon n darab fehér és n darab fekete pont úgy, hogy bármely három pont nem esik egy egyenesre. Párosítani kell a fehér pontokat fekete pontokkal úgy, hogy a párokat összekötő szakaszok ne metszék egymást! A pontokat a $1, \dots, n$ számokkal azonosítjuk.

Bemenet

A `paros.be` szöveges állomány első sora a fehér (és fekete) pontok n ($2 < n < 10000$) számát tartalmazza. A további $2n$ sor mindegyike két egész számot tartalmaz, egy pont x és y koordinátáit, ($-20000 \leq x, y \leq 20000$). Az első n sor a fehér, a második n sor a fekete pontokat tartalmazza.

Kimenet

A `paros.ki` szöveges állományba pontosan n sort kell kiírni, minden sorban egy fehér és a hozzá párosított fekete pont sorszáma álljon.

Példa bemenet és kimenet

bemenet

```
{paros}  
5  
6 17  
0 2  
14 1  
-2 23  
-7 19  
32 13  
26 14  
30 24  
21 22  
14 26
```

Megoldás

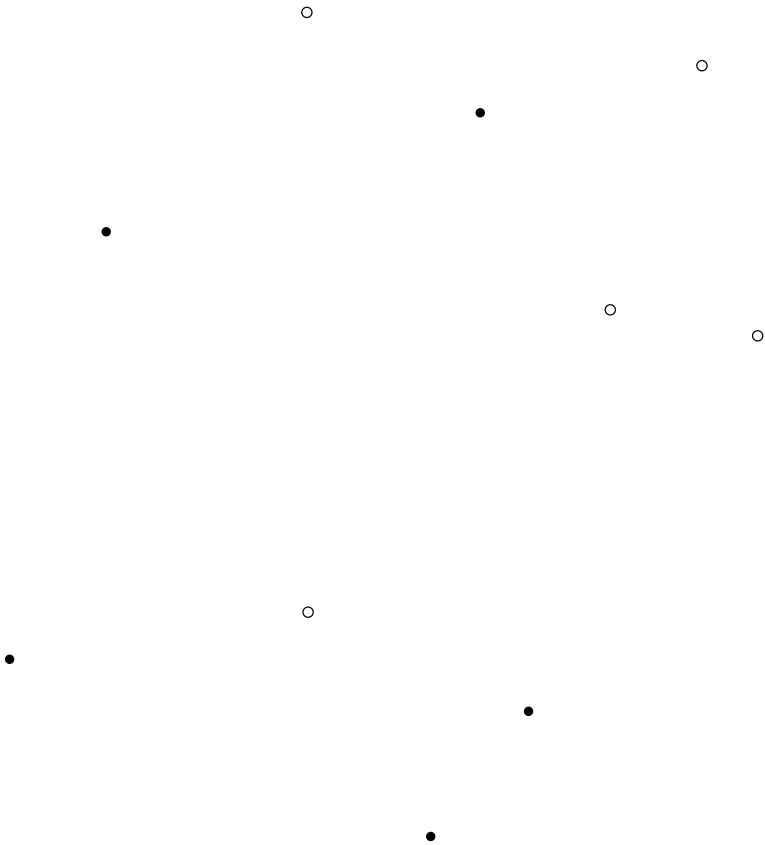
kimenet

```
{paros}  
1 2  
2 4  
3 2  
4 1  
5 5
```

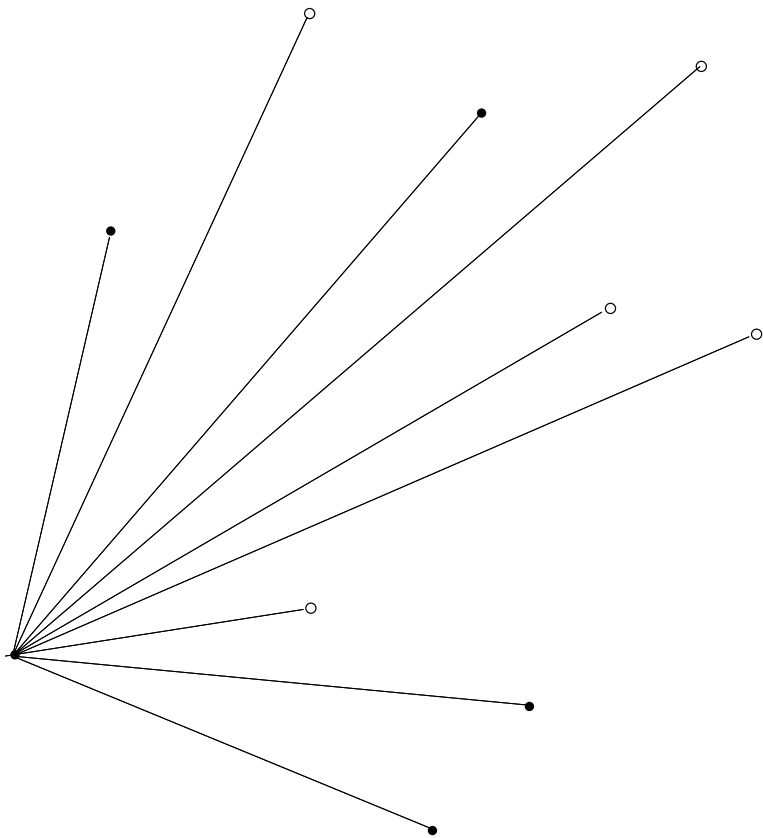
Legyen $P = \{p_1, \dots, p_n, \dots, p_{2n}\}$ a pontok halmaza.

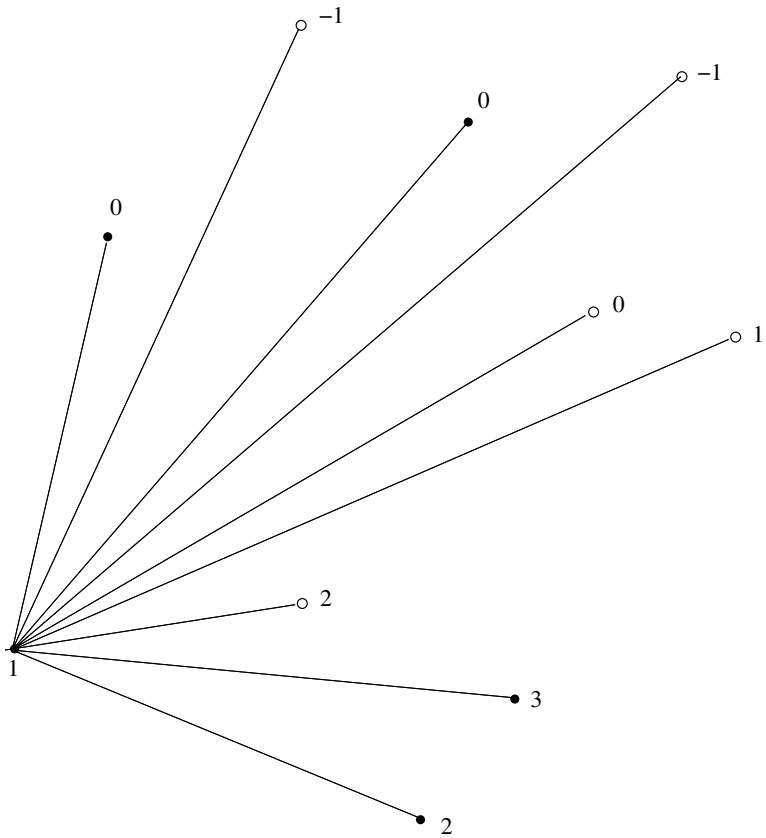
7.1. lemma. *Létezik olyan p_i és p_j különböző színű pontpár, hogy az $e(p_i, p_j)$ egyenes mindkét oldalán a fehér pontok száma megegyezik a fekete pontok számával.*

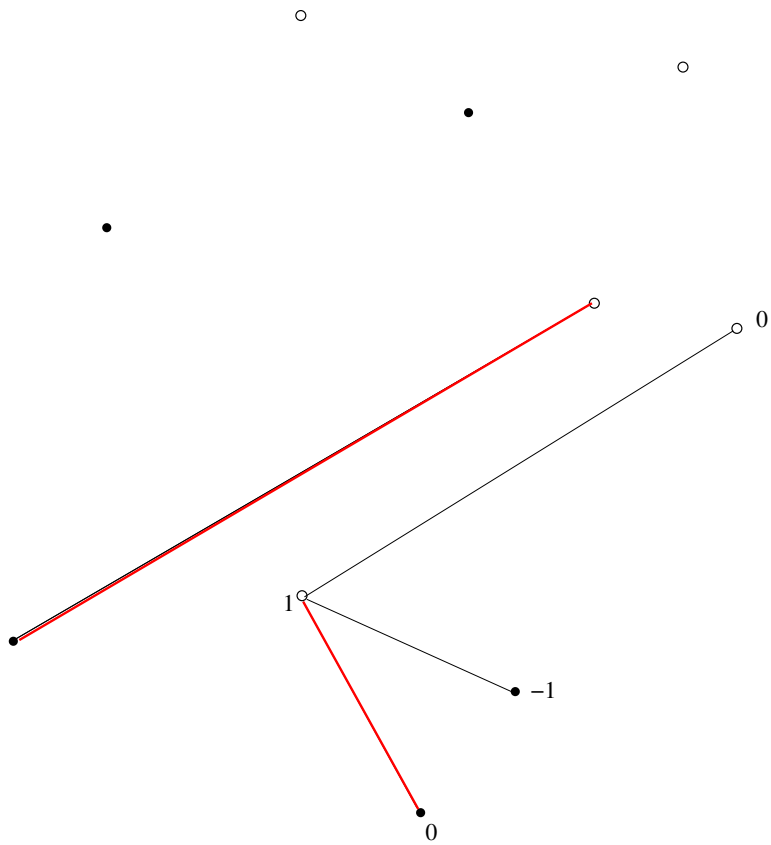
Bizonyítás. Rendezzük a pontokat a bal-alsó sarokponthoz viszonyított polárszög szerint. Tegyük fel, hogy a rendezésben az első pont fekete. Jelölje $d_i, i = 1, \dots, 2n$. az első i pont közül a feketék számából kivonva a fehérek számát. Tehát $d_1 = 1$, $d_{2n} = 0$ és $d_{i+1} = d_i + 1$ ha az $i + 1$ -edik pont fekete, egyébként $d_{i+1} = d_i - 1$. Ha a rendezésben utolsó, azaz $2n$ -edik pont fehér, akkor az 1 . és $2n$ -edik pontpár megoldás. Ha a $2n$ -edik pont fekete, akkor $d_{2n-1} = -1$, de mivel $d_1 = 1$ és $d_{i+1} = d_i \pm 1$, így van olyan $1 < i < 2n - 1$ index, hogy $d_i = 0$. Ha az i -edik pont nem fehér, akkor a keresést az $[1, i - 1]$ intervallumban kell folytatni, ami véges sok lépés után végetér. ■

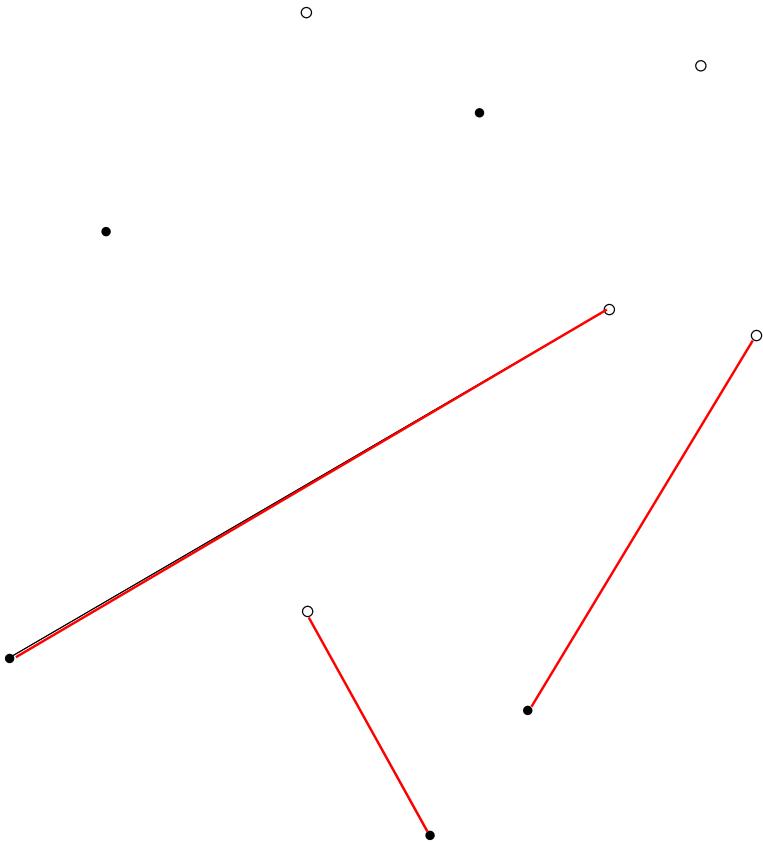


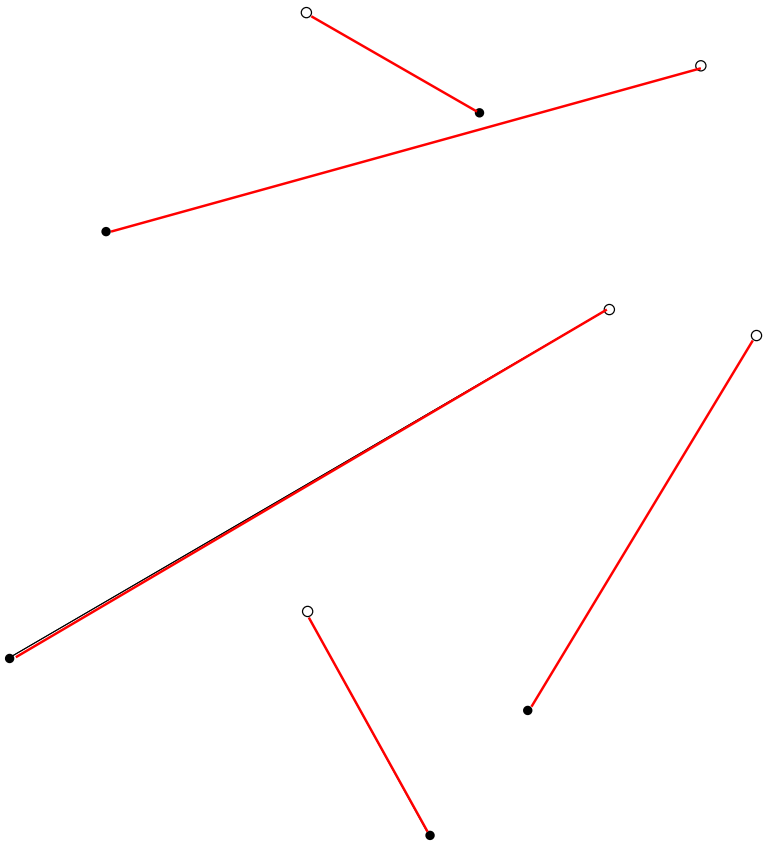
20. ábra. Párosítandó pontok











PAROSITAS(P,N)

Procedure Parosit(bal, jobb);

begin {Parosit}

if jobb=bal+1 **then begin**

Kilr(Bal,Jobb); exit;

end;

SarokPontRendez(P, bal jobb);

d:=1; i:=bal+1

while true **do begin**

if (P[bal].az>n) Xor (P[i].az>n) **then**

d:=d-1

else

d:=d+1;

if (d=0)**and** (P[bal].az>n) Xor (P[i].az>n) **then break;**

i:=i+1;

end {while}

Kilr(bal, i);

if bal+1 < i-1 **then** Parosit(bal+1, i-1);

if i+1 < jobb **then** Parosit(i+1,jobb);

end {Parosit}

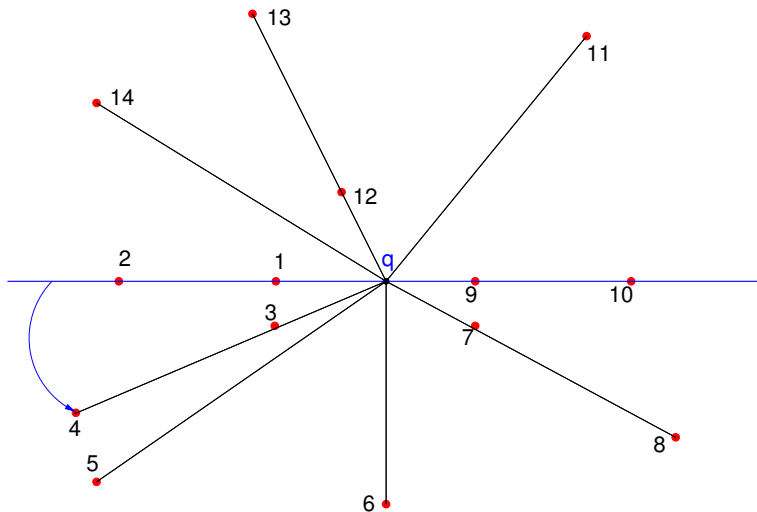
begin {Parositas}

Parosit(1, 2*n);

end {Parositas}

Az algoritmus futási ideje $O(n^2 \lg n)$.

Tetszőleges q pontra vonatkozó polárszög szerinti rendezés rendezési relációja is megadható a FORGASIRANY és a KOZEL felhasználásával.



21. ábra. A q pontra vett polárszög szerinti rendezés. A pont mellé írt szám a pontnak a rendezésbeli sorszáma.

```

41 Function PolarRend(Q,P1,P2:Pont):Integer;
42 {A Q ponthoz viszonyított polárszög szerinti rendezésben P1 és P2 viszonya
43 Var Fir:Integer; Begin
44   If (P1.x=P2.x)and(P1.y=P2.y) Then begin
45     PolarRend:=0;   Exit; End;
46   Fir:=Forgasirany(Q,P1,P2);
47   Case Fir of
48     -1: If (p1.y<=q.y) and (p2.y>q.y) Then
49       PolarRend:=-1
50     Else
51       PolarRend:=1;
52     0 : If Kozel(q,p1,p2)and Kozel(p2,p1,q) or
53       Kozel(p1,q,p2)and Kozel(p2,q,p1)and(p1.y<=q.y)
54     Then
55       PolarRend:=-1
56     Else
57       PolarRend:=1;
58     +1: If (p1.y<=q.y) or (p2.y>q.y) Then
59       PolarRend:=-1
60     Else
61       PolarRend:=1;
62   End{case};
63 End{PolarRend};

```

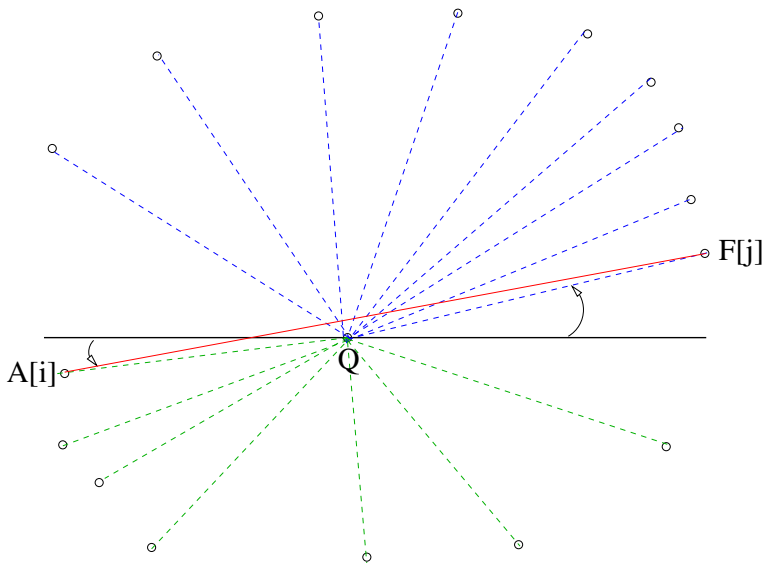
8. Feladat: Pontlefedés szakasszal

Adott a síkon egy P ponthalmaz és egy kitüntetett Q pontja. Kiszámítandó a P ponthalmaz két olyan A és B pontja, hogy a Q pont az $\overline{A, B}$ szakaszra esik.

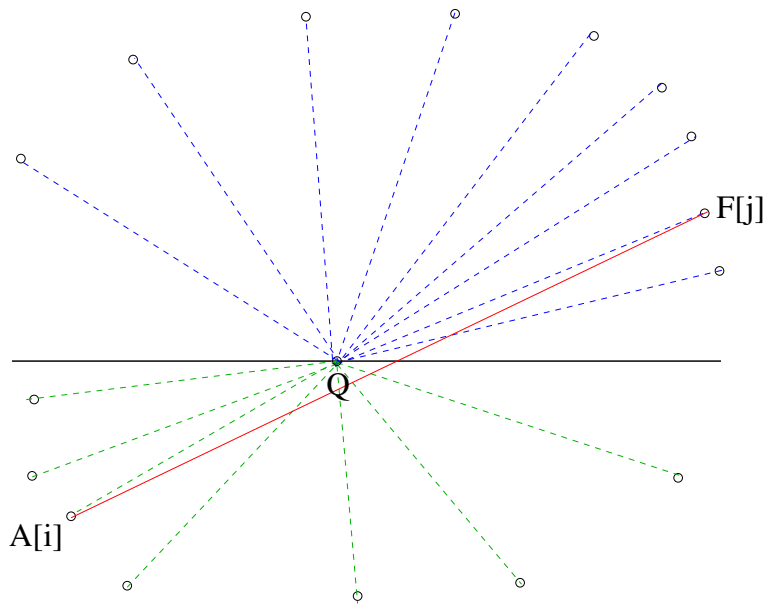
Követelmény: $O(n \log n)$ futási idejű algoritmus.

Megoldás

Osszuk két diszjunkt részhalmazba P pontjait (már a beolvasáskor) aszerint, hogy a Q -n átmenő,



22. ábra. $i := i + 1$



23. ábra. $j := j + 1$

x-tengellyel párhuzamos egyenes melyik oldalára esnek. Ha erre az egyenesre esik egy pont, akkor annak megfelelően, hogy Q előtt van-e. F -be kerüljenek az egyenes feletti, A -be az alattiak. Majd rendezzük a két ponthalmazt a Q pontra vett polárszög szerint. Legyen $i := 1; j := 1$. Ha $Q \overrightarrow{A[i]F[j]}$ -től jobbra van, akkor az $A[i]$ -hez nincs olyan pont F -ben, amely megoldás. Hasonlóan, ha $Q \overrightarrow{A[i]F[j]}$ -től balra van, akkor az $F[j]$ -hez nincs olyan pont A -ben, amely megoldás. Tehát vagy i , vagy j növelhető és nem veszünk el lehetséges megoldást, azaz minden $i < i$ és $j < j$ esetén a $\overrightarrow{A[i]F[j]}$ nem lehet megoldás.

```
1 #include <stdlib.h>
2 #include <stdio.h>
3 #include <iostream>
4 using namespace std;
5 #define maxN 50000
6
7 typedef struct{
8     long long x,y;
9     int azon;
10 }Pont;
11
12 Pont A[maxN];
13 Pont F[maxN];
14 Pont Q;
15
16 int Forgaslrany(Pont P0, Pont P1,Pont P2){
17     long long Kereszt=(P1.x-P0.x)*(P2.y-P0.y)-(P2.x-P0.x)*(P1.y-P0.y);
18     if (Kereszt<0)
19         return -1;
20     else if (Kereszt>1)
21         return 1;
22     else
23         return 0;
24 }
```

```
25 int SarokRend(const void* a, const void* b) {
26     long long ax =((Pont*) a)->x - Q.x;
27     long long ay =((Pont*) a)->y - Q.y;
28     long long bx =((Pont*) b)->x - Q.x;
29     long long by =((Pont*) b)->y - Q.y;
30     if (ax==bx && ay==by) return 0;
31     long long kereszt=ax*by - bx*ay;
32     if (kereszt > 0) return -1;
33     else if (kereszt < 0) return 1;
34     else {
35         if (abs(ax)<abs(bx) || abs(ay)<abs(by))
36             return -1;
37         else
38             return 1;
39     }
40 }
```

```
41 int main( int argc, char **argv){
42     int n, i, x,y;
43     cin>>n;
44     cin>>x; cin>>y;
45     Q.x=x; Q.y=y;
46     int n1=0, n2=0;
47     for (i = 0; i < n; i++){
48         cin>>x; cin>>y;
49         if (y<Q.y || y==Q.y && x<Q.x){
50             A[n1].x=x; A[n1].y=y; A[n1].azon=i;
51             n1++;
52         }else{
53             F[n2].x=x; F[n2].y=y; F[n2].azon=i;
54             n2++;
55         }
56     }
```

```
57  qsort((char *)A, n1, sizeof(Pont), SarokRend);
58  qsort((char *)F, n2, sizeof(Pont), SarokRend);
59  int i1=0, i2=0;
60  int fir;
61  while (i1<n1 && i2<n2){
62      fir=Forgaslrany(A[i1], F[i2], Q);
63      if (fir <0){
64          i2++;
65      }else if (fir >0){
66          i1++;
67      }else{
68          cout<<A[i1].azon<<"_ "<<F[i2].azon<<endl;
69          return 0;
70      }
71  }
72  cout<<"0_0"<<endl;
73  return 0;
74 }
```